

Éléments de théorie des groupes
Solutions des exercices

Éric Guirbal

Éléments de théorie des groupes
Solutions des exercices

Éric GUIRBAL

Version : d2a863f

Compilé le 31 juillet 2019



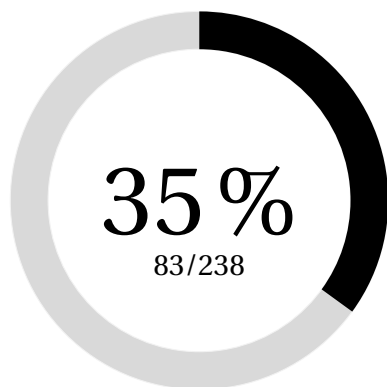
Ce document est distribué selon les termes de la licence Creative Commons
Attribution - Pas d'utilisation commerciale - Partage à l'identique 3.0 France.

<https://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/3.0/fr/>

Sommaire

ÉTAT D'AVANCEMENT DU PROJET	v
CHAPITRE PREMIER / <i>Structure de groupe</i>	1
CHAPITRE II / <i>Classes modulo un sous-groupe</i>	21
CHAPITRE III / <i>Groupes monogènes, symétriques et diédraux</i>	31
CHAPITRE IV / <i>Sous-groupes normaux</i>	45
CHAPITRE V / <i>Groupe opérant sur un ensemble</i>	53
CHAPITRE VI / <i>Groupes finis. Théorèmes de Sylow</i>	61
CHAPITRE VII / <i>Suites de composition</i>	63
CHAPITRE VIII / <i>Groupes abéliens</i>	65
CHAPITRE IX / <i>Groupes libres. Générateurs et relations. Produit libre de groupes</i>	67

État d'avancement du projet



I. Structure de groupe	30/34	
II. Classes modulo un sous-groupe	8/10	
III. Groupes monogènes, symétriques et diédraux	18/33	
IV. Sous-groupes normaux	12/38	
V. Groupe opérant sur un ensemble	10/27	
VI. Groupes finis. Théorèmes de Sylow	4/26	
VII. Suites de composition	1/35	
VIII. Groupes abéliens	0/23	
IX. Groupes libres. Générateurs et relations. Produit libre de groupes . . .	0/12	

CHAPITRE PREMIER

Structure de groupe

1. a) On a $(0 * 0) * 1 = (0 - 0) - 1 = -1$ et $0 * (0 * 1) = 0 - (0 - 1) = 1$ donc $*$ n'est pas associative. De plus $0 * 1 = 0 - 1 = -1$ et $1 * 0 = 1 - 0 = 1$ donc $*$ n'est pas non plus commutative.
- b) Soit $a \in \mathbf{Z}$. $a * e = a$, soit $a - e = a$ implique $e = 0$. De plus $a * 0 = a - 0 = a$ pour tout $a \in \mathbf{Z}$. Donc 0 est l'unique élément neutre à droite pour $*$. Si $a \neq 0$, on a $0 * a = -a \neq a$ donc 0 n'est pas un élément neutre.
- c) Pour tout $a \in \mathbf{Z}$, on a $a * a = a - a = 0$, donc a est un symétrique à droite de a .

2. La loi $*$ admet 0 comme élément neutre. En effet, pour tout $a \in \mathbf{Q}$ on a $a * 0 = a + 0 + a \times 0 = a$ et de même $0 * a = a$. En revanche, on a $a * (-1) = a - 1 - a = -1 \neq 0$, donc -1 n'est pas symétrisable. En conclusion, $(\mathbf{Q}, *)$ n'est pas un groupe.

Remarque. Posons $A = \mathbf{Q} \setminus \{-1\}$. Nous allons montrer que $(A, *)$ est un groupe abélien.

- Soit $a, b \in A$. On a $1 + a \neq 0$ et $1 + b \neq 0$. En remarquant que $a * b = (1 + a)(1 + b) - 1$ on voit que $a * b \neq -1$ et donc que la restriction de $*$ à $A \times A$ définit bien une loi interne.
- On sait déjà que 0 est l'élément neutre de la loi $*$.

— Soit $a, b, c \in A$, on a

$$\begin{aligned} a * (b * c) &= a + (b * c) + a(b * c) \\ &= a + b + c + bc + ab + ac + abc \\ &= (a + b + ab) + c + (a + b + ab)c \\ &= (a * b) + c + (a * b)c \\ &= (a * b) * c. \end{aligned}$$

donc la loi $*$ est associative.

— La loi $*$ est clairement commutative.

— Soit $a \in A$, on a

$$a * \left(-\frac{a}{1+a} \right) = a - \frac{a}{1+a} - \frac{a^2}{1+a} = 0.$$

donc tout élément de A est symétrisable.

3. Soit $x \in G$, x' un symétrique à droite de x et e un élément neutre à droite. On a

$$\begin{aligned} xx' &= e \\ x'(xx') &= x'e \\ (x'x)x' &= x'. \end{aligned}$$

En multipliant à droite par l'inverse de x' , il reste $x'x = e$, donc x' est aussi un symétrique à gauche. De plus $ex = (xx')x = x(x'x) = xe = x$ donc e est aussi un élément neutre à gauche. On a démontré que (G, \cdot) est un groupe.

4. Du fait que tout élément de G est simplifiable à gauche et à droite, les applications translation à gauche et translation à droite sont injectives. Comme en plus G est fini, elles sont bijectives. Autrement dit, pour tout $(a, b) \in G^2$, chacune des équations $ax = b$ et $xa = b$ d'inconnue x possède une unique solution.

Montrons l'existence d'un élément neutre. Soit $a \in G$. Il existe $g \in G$ tel que $ga = a$. Vérifions que g est un neutre à gauche. Soit $x \in G$. Il

existe $h \in G$ tel que $x = ah$. On a alors $gx = g(ah) = (ga)h = ah = x$, ce qui prouve que g est un neutre à gauche. De même, on montre l'existence d'un neutre à droite g' . Enfin on a $gg' = g'$ car g est un neutre à gauche, et $gg' = g$ car g' est un neutre à droite, d'où $g = g'$. Notons e l'élément neutre.

Il reste à montrer que tout élément de G est inversible. Soit $x \in G$. Il existe $y \in G$ tel que $xy = e$. Donc $y(xy) = y$ soit $(yx)y = y$. Multiplions membre à membre par l'inverse à droite de y . Nous obtenons $yx = e$. Donc x est inversible.

Finalement (G, \cdot) est un groupe.

5. a) Soit H le sous-groupe de S_4 engendré par les transpositions τ_{12} et τ_{34} : $H = \langle \tau_{12}, \tau_{34} \rangle = \{e, \tau_{12}, \tau_{34}, \tau_{12}\tau_{34}\}$. Il est clair que pour tout $x \in H$, $x^2 = e$.
- b) Soit $(x, y) \in G^2$. Alors $x^2 = e$ et $y^2 = e$ impliquent $x^{-1} = x$ et $y^{-1} = y$. D'où $xyx^{-1}y^{-1} = xyxy = (xy)^2 = e$ donc $xy = yx$, et le groupe G est abélien.
6. L'application f vérifie $f \circ f = \text{id}_G$, c'est donc une permutation. Supposons que G soit abélien. Alors pour tout $(x, y) \in G^2$, on a

$$f(xy) = (xy)^{-1} = y^{-1}x^{-1} = x^{-1}y^{-1} = f(x)f(y)$$

donc f est un automorphisme (Proposition 1.66).

Réciproquement, si f est un automorphisme, alors pour tout $(x, y) \in G^2$, on a $f(x^{-1}y^{-1}) = f(x^{-1})f(y^{-1})$ d'où $(x^{-1}y^{-1})^{-1} = (x^{-1})^{-1}(y^{-1})^{-1}$ puis $yx = xy$ donc G est abélien.

7. Soit G un groupe d'ordre $2n$. On définit sur G une relation d'équivalence \mathcal{R} ainsi :

$$x, y \in G, \quad x\mathcal{R}y \Leftrightarrow x = y \text{ ou } x = y^{-1}.$$

La classe d'équivalence d'un élément $x \in G$ est $\bar{x} = \{x, x^{-1}\}$. Soit $\{x_i\}_{i \in I}$ une famille de représentants des classes distinctes modulo \mathcal{R} . On a $1 \leq |\bar{x}_i| \leq 2$. On note k le nombre de classes de cardinal 1 et l le nombre de classes de cardinal 2. De $\sum_{i \in I} |\bar{x}_i| = 2n$ on tire $k + 2l = 2n$

puis $k = 2(n - l)$, c'est-à-dire que le nombre d'éléments $x \in G$ tel que $x^2 = e$ est nécessairement pair. Comme e est l'un d'eux, il existe au moins un $x \in G$ distinct de e tel que $x^2 = e$.

8. a) L'ensemble \mathbf{U} est une partie de \mathbf{Q}^* . De plus, si $x \in \mathbf{U}$ et $y \in \mathbf{U}$, on a $xy \in \mathbf{U}$ et $x^{-1} = x \in \mathbf{U}$, donc (\mathbf{U}, \times) est un sous-groupe de (\mathbf{Q}^*, \times) .
- b) L'application $\varphi: \mathbf{U} \rightarrow \frac{\mathbf{Z}}{(2)}$ définie par $\varphi(1) = \bar{0}$ et $\varphi(-1) = \bar{1}$ est un homomorphisme de groupes; en effet,

$$\varphi(1 \times 1) = \varphi(1) = \bar{0} = \bar{0} + \bar{0} = \varphi(1) + \varphi(1),$$

$$\varphi(1 \times (-1)) = \varphi(-1) = \bar{1} = \bar{0} + \bar{1} = \varphi(1) + \varphi(-1)$$

et

$$\varphi((-1) \times (-1)) = \varphi(1) = \bar{0} = \bar{1} + \bar{1} = \varphi(-1) + \varphi(-1).$$

De plus, l'application φ est clairement bijective, donc les groupes (\mathbf{U}, \times) et $(\frac{\mathbf{Z}}{(2)}, +)$ sont isomorphes.

9. Soit $\frac{a}{10^n}, \frac{b}{10^m} \in (\mathbf{D}, +) \subset (\mathbf{Q}, +)$. On a

$$\frac{a}{10^n} - \frac{b}{10^m} = \frac{a10^m - b10^n}{10^{n+m}}$$

avec $a10^m - b10^n \in \mathbf{Z}$ et $n + m \in \mathbf{N}$ donc $\frac{a}{10^n} - \frac{b}{10^m} \in \mathbf{D}$. Ainsi $(\mathbf{D}, +)$ est un sous-groupe de $(\mathbf{Q}, +)$.

10. a) \mathbf{Q}_p est un sous-groupe de $(\mathbf{Q}, +)$, en effet pour tout $(a, n) \in \mathbf{Z} \times \mathbf{N}$, on a

$$\frac{a}{p^n} - \frac{b}{p^m} = \frac{ap^m - bp^n}{p^{n+m}}$$

avec $ap^m - bp^n \in \mathbf{Z}$ et $n + m \in \mathbf{N}$ donc $\frac{a}{p^n} - \frac{b}{p^m} \in \mathbf{Q}_p$.

Ensuite

$$\mathbf{Q}_p = \bigcup_{n \in \mathbf{N}} \left\{ \frac{a}{p^n}; a \in \mathbf{Z} \right\} = \bigcup_{n \in \mathbf{N}} \left\langle \frac{1}{p^n} \right\rangle$$

b) φ est clairement injective, et de l'égalité $\frac{a}{p^n} = p \frac{a}{p^{n+1}}$ on déduit qu'elle est également surjective et donc que φ est une permutation de \mathbf{Q}_p .

Pour tout $(x, y) \in \mathbf{Q}_p^2$, on a $\varphi(x+y) = p(x+y) = px+py = \varphi(x)+\varphi(y)$. Or un homomorphisme bijectif est un isomorphisme (Proposition 1.66) donc φ est un automorphisme du groupe $(\mathbf{Q}_p, +)$.

11. Rappelons que la racine carrée d'un entier naturel qui n'est pas un carré parfait est irrationnel.¹ En particulier, la racine carrée d'un nombre premier est irrationnel.

— $G_1 = \{a + b\sqrt{p}; (a, b) \in \mathbf{Z} \times \mathbf{Z}\}$ est un sous-groupe de $(\mathbf{R}, +)$.

On a $G_1 \subset \mathbf{R}$. Soient $a + b\sqrt{p} \in G_1$, $a' + b'\sqrt{p} \in G_1$. On a

$$(a + b\sqrt{p}) - (a' + b'\sqrt{p}) = (a - a') + (b - b')\sqrt{p} \in G_1$$

— $G_2 = \{a + b\sqrt{p}; (a, b) \in (\mathbf{Q}^2)^*\}$ est un sous-groupe de (\mathbf{R}^*, \times) .

Puisque \sqrt{p} est irrationnel, $G_2 \subset \mathbf{R}^*$. Soient $a + b\sqrt{p} \in G_2$ et $a' + b'\sqrt{p} \in G_2$. En multipliant le dénominateur et le numérateur par le conjugué $a' - b'\sqrt{p}$ de $a' + b'\sqrt{p}$, nous obtenons

$$(a + b\sqrt{p}) \times (a' + b'\sqrt{p})^{-1} = \frac{aa' - pbb'}{a'^2 - pb'^2} + \frac{a'b - ab'}{a'^2 - pb'^2} \sqrt{p} \in G_2.$$

— $G_3 = \{a + ib\sqrt{p}; \mathbf{Z} \times \mathbf{Z}\}$ est un sous-groupe de $(\mathbf{C}, +)$.

Clairement $G_3 \subset \mathbf{C}$. Soient $a + ib\sqrt{p} \in G_3$ et $a' + ib'\sqrt{p} \in G_3$. On a

$$(a + ib\sqrt{p}) - (a' + ib'\sqrt{p}) = (a - a') + i(b - b')\sqrt{p} \in G_3.$$

— $G_4 = \{a + ib\sqrt{p}; (a, b) \in (\mathbf{Q}^2)^*\}$ est un sous-groupe de (\mathbf{C}^*, \times) .

1. Soit d un entier naturel qui n'est pas un carré parfait. Supposons que \sqrt{d} soit rationnel, alors l'ensemble $S = \{k \in \mathbf{N}^*; k\sqrt{d} \in \mathbf{N}\}$ est une partie non vide de \mathbf{N}^* . Notons m son plus petit élément. Le nombre $l = (\sqrt{d} - [\sqrt{d}])m$ est un entier non nul tel que $l\sqrt{d} = md - [\sqrt{d}]m\sqrt{d} \in \mathbf{N}$, donc $l \in S$. Or $l < m$, ce qui contredit la définition de m , donc \sqrt{d} est irrationnel.

Puisque \sqrt{p} est irrationnel, $G_4 \subset \mathbf{C}^*$. Soient $a + ib\sqrt{p} \in G_4$ et $a' + ib'\sqrt{p}$. On vérifie que

$$(a + ib\sqrt{p}) \times (a' + ib'\sqrt{p})^{-1} = \frac{aa' - bb'p}{a'^2 + b'^2p} + i \frac{a'b - ab'}{a'^2 + b'^2p} \sqrt{p} \in G_4.$$

12. Soit $(z, w) \in \Gamma_\infty^2$. Il existe $(n, m) \in \mathbf{N}^2$ tel que $z^n = 1$ et $w^m = 1$. On a $w \neq 0$ et $(zw^{-1})^{nm} = (z^n)^m (w^m)^{-n} = 1$ donc $zw^{-1} \in \Gamma_\infty$: Γ_∞ est un sous-groupe de (\mathbf{C}^*, \times) .

13. C'est un cas particulier du lemme 1.77 appliqué au groupe $(\mathbf{R}, +)$.

14. Pour tout $(x, y) \in \mathbf{R}^*$, on a

$$f(xy) = |xy| = |x||y| = f(x)f(y)$$

donc f est un homomorphisme de groupes. De plus

$$f(x) = 1 \iff |x| = 1 \iff x = 1 \text{ ou } x = -1$$

donc $\text{Ker}(f) = \{-1; +1\}$.

Pour tout $(z, w) \in \mathbf{C}^*$, on a

$$g(zw) = |zw| = |z||w| = g(z)g(w)$$

donc g est homomorphisme de groupes. De plus

$$g(z) = 1 \iff |z| = 1$$

donc $\text{Ker}(f) = \mathbf{U}$.

15. — Montrons que λ est un homomorphisme. Pour tout $(x, y) \in \mathbf{R}^2$,

$$\lambda(x+y) = 10^{x+y} = 10^x \times 10^y = \lambda(x)\lambda(y).$$

— λ est injective; en effet,

$$\lambda(x) = 1 \implies 10^x = 1 \implies x = 0.$$

— λ est surjective, car pour tout $y \in \mathbf{R}_+^*$,

$$\lambda(\log_{10} y) = y.$$

En conclusion, λ est un isomorphisme de groupes.

- 16.** a) Tout élément de H qui commute avec tous ceux de G commute à fortiori avec tous ceux de H d'où $Z(G) \cap H \subset Z(H)$. De plus $Z(G) \cap H$ est un sous-groupe de G donc $Z(G) \cap H \leq Z(H)$.
- b) Soit $y \in f(Z(G))$. Il existe $x \in Z(G)$ tel que $y = f(x)$. Comme f est surjective, pour tout $z \in G'$, il existe $w \in G$ tel que $z = f(w)$, et on a

$$zy = f(w)f(x) = f(wx) = f(xw) = f(x)f(w) = yz$$

d'où $y \in Z(G')$. Comme $f(Z(G))$ est un sous-groupe de G' inclus dans $Z(G')$, on conclut que $f(Z(G)) \leq Z(G')$.

- 17.** a) Soit $g, h \in C_G(S)$. Pour tout $x \in S$, on a

$$(gh^{-1})x(gh^{-1})^{-1} = (gh^{-1})x(hg^{-1}) = g(h^{-1}xh)g^{-1} = gxxg^{-1} = x.$$

Donc $gh^{-1} \in C_G(S)$ et $C_G(S)$ est un sous-groupe de G .

- b) $g \in Z(G) \Leftrightarrow \forall x \in G, gx = xg \Leftrightarrow \forall x \in G, g \in C_G(x) \Leftrightarrow g \in \bigcap_{x \in G} C_G(x)$.
- c) $H = C_G(x) \Leftrightarrow \forall h \in H, hx = xh \Leftrightarrow x \in Z(H)$.

- 18.** Pour toute partie non vide S du groupe G , on note \mathcal{H}_S l'ensemble des sous-groupes de G contenant S . Nous savons que

$$H = \bigcap_{L \in \mathcal{H}_{A \cup B \cup C}} L \quad \text{et} \quad K = \bigcap_{L \in \mathcal{H}_{H \cup C}} L.$$

Montrons que $\mathcal{H}_{A \cup B \cup C} = \mathcal{H}_{H \cup C}$. Soit $L \in \mathcal{H}_{A \cup B \cup C}$. Comme $A \cup B \subseteq L$, nécessairement $H \subseteq L$ donc $L \in \mathcal{H}_{H \cup C}$. Réciproquement, soit $L \in \mathcal{H}_{H \cup C}$. On a $A \cup B \subseteq H \subseteq L$, donc $L \in \mathcal{H}_{A \cup B \cup C}$. Nous avons montré que $\mathcal{H}_{A \cup B \cup C} = \mathcal{H}_{H \cup C}$, ce qui nous permet de conclure que $K = \langle H, C \rangle$.

19. Rappelons que le groupe des quaternions Q_8 est l'ensemble des 8 matrices

$$q_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad q_2 = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \quad q_3 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}, \quad q_4 = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix},$$

$$q_5 = \begin{pmatrix} 0 & i \\ i & 0 \end{pmatrix}, \quad q_6 = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ -i & 0 \end{pmatrix}, \quad q_7 = \begin{pmatrix} -i & 0 \\ 0 & i \end{pmatrix}, \quad q_8 = \begin{pmatrix} i & 0 \\ 0 & -i \end{pmatrix},$$

muni de la multiplication des matrices.

Montrons que $Q_8 = \langle A, B \rangle$. Comme $A \in Q_8$ et $B \in Q_8$, on a $\langle A, B \rangle \subseteq Q_8$. De plus, on vérifie que $q_1 = A^4$, $q_2 = A^2$, $q_3 = A$, $q_4 = A^3$, $q_5 = B$, $q_6 = B^3$, $q_7 = BA$ et $q_8 = AB$, donc $Q_8 \subseteq \langle A, B \rangle$.

20. Quel que soit $x \in \mathbf{R}^*$, notons M_x la matrice $\begin{pmatrix} x & x \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$. La multiplication des matrices s'écrit

$$M_x M_y = M_{xy} = M_{yx} = M_y M_x$$

pour tout $(x, y) \in \mathbf{R}^{*2}$. Il s'ensuit que la multiplication des matrices définit une loi interne commutative sur l'ensemble Γ . Nous savons déjà que cette loi est associative. Elle admet pour élément neutre la matrice M_1 , de plus toute matrice M_x est inversible d'inverse $M_{x^{-1}}$, en effet $M_x M_{x^{-1}} = M_{xx^{-1}} = M_1$. Nous avons montré que l'ensemble Γ muni de la multiplication des matrices est un groupe abélien.

Le groupe Γ n'est pas un sous-groupe de $GL(2, \mathbf{R})$; en effet, les matrices M_x ont un déterminant nul et donc ne sont pas inversibles dans $GL(2, \mathbf{R})$.

Montrons que les groupes Γ et (\mathbf{R}^*, \times) sont isomorphes. Soit l'application $\varphi: \Gamma \rightarrow \mathbf{R}^*$ définie par $\varphi(M_x) = x$. L'application φ est un morphisme de groupes. En effet, pour tout $(M_x, M_y) \in \Gamma^2$, on a

$$\varphi(M_x M_y) = \varphi(M_{xy}) = xy = \varphi(M_x) \varphi(M_y).$$

Le morphisme φ est injectif, car $\varphi(M_x) = 1$ implique $x = 1$ c'est-à-dire $M_x = M_1$. Enfin, le morphisme φ est surjectif, car pour tout $x \in \mathbf{R}^*$, on a $\varphi(M_x) = x$. On conclut que φ est un isomorphisme de groupes, donc que les groupes Γ et (\mathbf{R}^*, \times) sont isomorphes.

21. a) *La correspondance μ est une application.*

Soient $(x, x', y, y') \in \mathbf{Z}^4$. L'identité

$$x'y' - xy = x'(y' - y) + y(x' - x)$$

montre que si n divise $x' - x$ et $y' - y$, alors n divise $x'y' - xy$. Autrement dit, si $\bar{x} = \overline{x'}$ et $\bar{y} = \overline{y'}$, alors $\bar{x}\bar{y} = \overline{x'y'}$.

$\frac{\mathbf{Z}}{(n)}$ est un anneau unitaire commutatif.

La multiplication dans $\frac{\mathbf{Z}}{(n)}$ est associative: quels que soient $\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}$ dans $\frac{\mathbf{Z}}{(n)}$, on a

$$(\bar{x}\bar{y})\bar{z} = \overline{xy}\bar{z} = \overline{(xy)z} = \overline{x(yz)} = \bar{x}\bar{y}\bar{z} = \bar{x}(\bar{y}\bar{z}).$$

La multiplication est commutative: quels que soient \bar{x}, \bar{y} dans $\frac{\mathbf{Z}}{(n)}$, on a

$$\bar{x}\bar{y} = \overline{xy} = \overline{yx} = \bar{y}\bar{x}.$$

La multiplication est distributive par rapport à l'addition: quels que soient $\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}$ dans $\frac{\mathbf{Z}}{(n)}$, on a

$$\bar{x}(\bar{y} + \bar{z}) = \overline{xy + xz} = \overline{x(y+z)} = \overline{xy + xz} = \overline{xy} + \overline{xz} = \bar{x}\bar{y} + \bar{x}\bar{z}.$$

La multiplication admet un élément neutre: quel que soit \bar{x} dans $\frac{\mathbf{Z}}{(n)}$, on a

$$\bar{x}\bar{1} = \overline{x \times 1} = \bar{x}.$$

b) L'ensemble G_p est fini et nous avons déjà démontré que la multiplication est associative. Soient \bar{a}, \bar{x} et \bar{y} trois éléments de G_p tels que $\bar{a}\bar{x} = \bar{a}\bar{y}$. Alors $\bar{a}\bar{x} = \bar{a}\bar{y}$, donc p divise $a(x - y)$. Or p ne divise pas a puisque $\bar{a} \neq \bar{0}$, donc p divise $x - y$ ce qui signifie que $\bar{x} = \bar{y}$. Nous en déduisons que la multiplication est simplifiable à gauche. Elle est commutative, donc elle est également simplifiable à droite. D'après le résultat de l'exercice 4, l'ensemble G_p muni de la multiplication définie dans $\frac{\mathbf{Z}}{(p)}$ est un groupe. Par conséquent tout élément non nul de $\frac{\mathbf{Z}}{(p)}$ est inversible, d'où nous concluons que $\frac{\mathbf{Z}}{(p)}$ est un corps.

- c) Supposons n non premier. Il existe deux entiers $k > 1$ et $l > 1$ tels que $n = kl$. Alors $\bar{k}\bar{l} = \bar{n} = \bar{0}$ avec $\bar{k} \neq \bar{0}$ et $\bar{l} \neq \bar{0}$, donc \bar{k} n'est pas inversible: $\frac{\mathbf{Z}}{(\bar{n})}$ n'est pas un corps.

22. L'ensemble Γ est un sous-groupe de $\text{GL}(2, \mathbf{R})$. Soient I la matrice identité de dimension 2 et A la matrice

$$\begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Notons A_x la matrice obtenue en permutant les colonnes de A , A_y la matrice obtenue en permutant les lignes de A et A_{xy} la matrice obtenue en permutant les colonnes et les lignes de A , ainsi

$$\Gamma = \{I, A, I_x, A_x, A_y, A_{xy}\}.$$

Comme $\det(A) \neq 0$, et que permuter les lignes ou les colonnes d'une matrice conserve le déterminant au signe près, nous en déduisons que $\Gamma \subset \text{GL}(2, \mathbf{R})$. Posons $H = \langle A \rangle = \{I, A, A_{xy}\}$ et $K = \langle A_y \rangle = \{I, A_y\}$. Ce sont deux sous-groupes de $\text{GL}(2, \mathbf{R})$. On vérifie que $AA_y = I_x$, $A_yA = A_x$, $A_{xy}A_y = A_x$ et $A_yA_{xy} = I_x$, d'où $HK = KH = \Gamma$. La proposition 1.47 nous permet alors de conclure que Γ est un sous-groupe de $\text{GL}(2, \mathbf{R})$.

Les groupes Γ et $\text{GL}(2, \frac{\mathbf{Z}}{(2)})$ sont isomorphes. Pour toute matrice $M = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \Gamma$, notons \bar{M} la matrice $\begin{pmatrix} \bar{a} & \bar{b} \\ \bar{c} & \bar{d} \end{pmatrix}$. On vérifie que

$$\det(\bar{M}) = \bar{a}\bar{d} - \bar{b}\bar{c} = \overline{ad - bc} = \overline{\det(M)} = \bar{1} \neq \bar{0},$$

nous pouvons donc définir l'application

$$\begin{aligned} \varphi: \Gamma &\rightarrow \text{GL}\left(2, \frac{\mathbf{Z}}{(2)}\right) \\ M &\mapsto \bar{M}. \end{aligned}$$

L'application φ est un homomorphisme de groupes : soient

$$M = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad N = \begin{pmatrix} e & f \\ g & h \end{pmatrix},$$

alors

$$\begin{aligned}
 \varphi(MN) &= \varphi\left(\begin{pmatrix} ae+bg & af+bh \\ ce+dg & cf+dh \end{pmatrix}\right) \\
 &= \begin{pmatrix} \overline{ae+bg} & \overline{af+bh} \\ \overline{ce+dg} & \overline{cf+dh} \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} \overline{a}\overline{e}+\overline{b}\overline{g} & \overline{a}\overline{f}+\overline{b}\overline{h} \\ \overline{c}\overline{e}+\overline{d}\overline{g} & \overline{c}\overline{f}+\overline{d}\overline{h} \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} \overline{a} & \overline{b} \\ \overline{c} & \overline{d} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \overline{e} & \overline{f} \\ \overline{g} & \overline{h} \end{pmatrix} \\
 &= \varphi(M)\varphi(N).
 \end{aligned}$$

L'application φ est injective : soit $M = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \Gamma$, alors $M \in \text{Ker}(\varphi)$ si et seulement si $a \in \{-1, 1\}$, $b = 0$, $c = 0$ et $d \in \{-1, 1\}$, d'où $\text{Ker}(\varphi) = I$.

L'application φ est surjective : les matrices de $\text{GL}\left(2, \frac{\mathbf{Z}}{(2)}\right)$ sont celles dont les vecteurs colonnes sont $\frac{\mathbf{Z}}{(2)}$ -linéairement indépendants. Nous trouvons

$$\text{GL}\left(2, \frac{\mathbf{Z}}{(2)}\right) = \left\{ \begin{pmatrix} \overline{1} & \overline{0} \\ \overline{0} & \overline{1} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \overline{0} & \overline{1} \\ \overline{1} & \overline{0} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \overline{0} & \overline{1} \\ \overline{1} & \overline{1} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \overline{1} & \overline{0} \\ \overline{1} & \overline{1} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \overline{1} & \overline{1} \\ \overline{0} & \overline{1} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \overline{1} & \overline{1} \\ \overline{1} & \overline{0} \end{pmatrix} \right\}.$$

L'application φ est une injection entre deux groupes de même cardinal, donc elle est bijective.

À l'aide de la proposition 1.66 nous concluons que φ est un isomorphisme.

Les groupes Γ et S_3 sont isomorphes. Les tables de multiplication des groupes Γ et S_3 sont écrites ci-dessous :

\times	I	A	A_{xy}	A_x	I_x	A_y
I	I	A	A_{xy}	A_x	I_x	A_y
A	A	A_{xy}	I	A_y	A_x	I_x
A_{xy}	A_{xy}	I	A	I_x	A_y	A_x
A_x	A_x	I_x	A_y	I	A	A_{xy}
I_x	I_x	A_y	A_x	A_{xy}	I	A
A_y	A_y	A_x	I_x	A	A_{xy}	I

\times	e	σ_1	σ_2	τ_1	τ_2	τ_3
e	e	σ_1	σ_2	τ_1	τ_2	τ_3
σ_1	σ_1	σ_2	e	τ_3	τ_1	τ_2
σ_2	σ_2	e	σ_1	τ_2	τ_3	τ_1
τ_1	τ_1	τ_2	τ_3	e	σ_1	σ_2
τ_2	τ_2	τ_3	τ_1	σ_2	e	σ_1
τ_3	τ_3	τ_1	τ_2	σ_1	σ_2	e

Soit $g: \Gamma \rightarrow S_3$ la bijection définie par

$$\begin{aligned} g(I) &= e, & g(A) &= \sigma_1, & g(A_{xy}) &= \sigma_2, \\ g(A_x) &= \tau_1, & g(I_x) &= \tau_2, & g(A_y) &= \tau_3. \end{aligned}$$

Si nous identifions chaque élément de Γ avec son image dans S_3 par l'application g , alors nous constatons que les tables de multiplication des groupes Γ et S_3 sont identiques; cela signifie que les groupes Γ et S_3 sont isomorphes.

23. a) Les ensembles Γ_1 , Γ_2 et Γ_3 sont non vides et $\Gamma_1 \subseteq GL(2, \mathbf{R})$, $\Gamma_2 \subseteq \mathbf{C}^*$ et $\Gamma_3 \subseteq \frac{\mathbf{Z}}{(5)}$. Pour vérifier la stabilité par rapport à la multiplication et à l'inverse, construisons leurs tables de Cayley.

Posons $I = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$, $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$ et $C = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ de sorte que $\Gamma_1 = \{I, A, B, C\}$. Sa table de Cayley est:

\times	I	A	B	C
I	I	A	B	C
A	A	B	C	I
B	B	C	I	A
C	C	I	A	B

Les tables de Cayley de Γ_2 et Γ_3 sont les suivantes:

\times	1	i	-1	-i	$\bar{1}$	$\bar{2}$	$\bar{3}$	$\bar{4}$
1	1	i	-1	-i	$\bar{1}$	$\bar{2}$	$\bar{3}$	$\bar{4}$
i	i	-1	-i	1	$\bar{2}$	$\bar{4}$	$\bar{1}$	$\bar{3}$
-1	-1	-i	1	i	$\bar{3}$	$\bar{3}$	$\bar{1}$	$\bar{4}$
-i	-i	1	i	-1	$\bar{4}$	$\bar{4}$	$\bar{3}$	$\bar{2}$

Nous en déduisons que Γ_1 est un sous-groupe de $GL(2, \mathbf{R})$, Γ_2 un sous-groupe de (\mathbf{C}^*, \times) et Γ_3 un sous-groupe de $\frac{\mathbf{Z}}{(5)}$.

- b) En identifiant chaque élément du groupe Γ_1 à son image dans le groupe Γ_2 par la bijection $f: \Gamma_1 \rightarrow \Gamma_2$ définie par $f(I) = 1$, $f(A) = i$, $f(B) = -1$ et $f(C) = -i$, nous constatons que la table de Cayley du groupe Γ_1 est la même que celle du groupe Γ_2 . Nous en déduisons que les groupes Γ_1 et Γ_2 sont isomorphes.

De même, on montre que les groupes Γ_1 et Γ_3 sont isomorphes à l'aide de la bijection $g: \Gamma_1 \rightarrow \Gamma_3$ définie par $g(I) = \bar{1}$, $g(A) = \bar{2}$, $g(B) = \bar{4}$ et $g(C) = \bar{3}$.

De ce qui précède, nous déduisons que Γ_1 est isomorphe à Γ_3 (remarque 1.71).

Remarquons que $\Gamma_1 = \langle A \rangle$, $\Gamma_2 = \langle i \rangle$ et $\Gamma_3 = \langle \bar{2} \rangle$, donc les groupes Γ_1 , Γ_2 et Γ_3 sont cycliques.

24. a) Démontrons que K_1 est un sous-groupe de $GL(2, \mathbf{R})$.

Pour tout $(a, b) \in \{-1, 1\}^2$, posons

$$M_{a,b} = \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & b \end{pmatrix}$$

et notons I_2 la matrice unité $M_{1,1}$. Ainsi

$$K_1 = \{I_2, M_{1,-1}, M_{-1,1}, M_{-1,-1}\}.$$

Soit $(a, a', b, b') \in \{-1, 1\}^4$. On a

$$M_{a,b} M_{a',b'} = M_{aa',bb'} \quad \text{avec} \quad (aa', bb') \in \{-1, 1\}^2,$$

donc

$$M_{a,b} M_{a',b'} \in K_1.$$

On vérifie que $M_{a,b}^2 = I_2$, donc

$$M_{a,b}^{-1} = M_{a,b} \in K_1.$$

L'ensemble K_1 est donc un sous-groupe de $GL(2, \mathbf{R})$.

Démontrons que K_2 est un groupe.

Soit \bar{x} et \bar{y} deux éléments de K_2 avec $(x, y) \in \{1, 3, 5, 7\}^2$. Le produit xy est impair et 8 est pair, donc les représentants de \overline{xy} sont impairs. On en déduit que $\bar{x} \cdot \bar{y} = \overline{xy} \in K_2$, donc le produit définit une loi interne sur K_2 . On sait que $\frac{\mathbb{Z}}{(8)}$ est un anneau, donc le produit est associatif. L'élément unité est $\bar{1}$. De plus, pour tout $\bar{x} \in K_2$, on a $\bar{x}^2 = \bar{1}$, donc $\bar{x}^{-1} = \bar{x} \in K_2$. Nous avons ainsi démontré que K_2 est un groupe multiplicatif.

b) Démontrons que les groupes K_1 et K_2 sont isomorphes.

Écrivons les tables de Cayley des groupes K_1 et K_2 .

\times	I_2	$M_{1,-1}$	$M_{-1,1}$	$M_{-1,-1}$
I_2	I_2	$M_{1,-1}$	$M_{-1,1}$	$M_{-1,-1}$
$M_{1,-1}$	$M_{1,-1}$	I_2	$M_{-1,-1}$	$M_{-1,1}$
$M_{-1,1}$	$M_{-1,1}$	$M_{-1,-1}$	I_2	$M_{1,-1}$
$M_{-1,-1}$	$M_{-1,-1}$	$M_{-1,1}$	$M_{1,-1}$	I_2

\times	$\bar{1}$	$\bar{3}$	$\bar{5}$	$\bar{7}$
$\bar{1}$	$\bar{1}$	$\bar{3}$	$\bar{5}$	$\bar{7}$
$\bar{3}$	$\bar{3}$	$\bar{1}$	$\bar{7}$	$\bar{5}$
$\bar{5}$	$\bar{5}$	$\bar{7}$	$\bar{1}$	$\bar{3}$
$\bar{7}$	$\bar{7}$	$\bar{5}$	$\bar{3}$	$\bar{1}$

Renommons les éléments de la table de Cayley du groupe K_1 à l'aide de la bijection $\varphi: K_1 \rightarrow K_2$ définie par

$$\varphi(I_2) = \bar{1}, \quad \varphi(M_{1,-1}) = \bar{3}, \quad \varphi(M_{-1,1}) = \bar{5} \quad \text{et} \quad \varphi(M_{-1,-1}) = \bar{7}.$$

En d'autres termes, remplaçons x par $\varphi(x)$ pour tout $x \in K_1$. Nous obtenons ainsi la même table de Cayley que celle de K_2 . Cela nous permet de conclure que les groupes K_1 et K_2 sont isomorphes.

Démontrons que K_1 et K_2 sont isomorphes au groupe de Klein.

Étant donné que K_1 et K_2 sont isomorphes, il suffit de démontrer que K_2 est isomorphe au groupe de Klein. Posons $H_1 = \{\bar{1}, \bar{3}\}$ et

$H_2 = \{\bar{1}, \bar{5}\}$. Ce sont deux sous-groupes de K_2 tel que $H_1 \simeq \frac{\mathbf{Z}}{(2)}$ et $H_2 \simeq \frac{\mathbf{Z}}{(2)}$. Comme $\bar{3} \times \bar{5} = \bar{7}$, on a $K_2 = H_1 H_2$. De plus $H_1 \cap H_2 = \{\bar{1}\}$. La proposition 1.85 nous permet de conclure que

$$K_2 \simeq \frac{\mathbf{Z}}{(2)} \times \frac{\mathbf{Z}}{(2)}.$$

25. a) Nous avons montré que le groupe S_3 est isomorphe au sous-groupe Γ de $GL(2, \mathbf{R})$. Soit φ un isomorphisme entre S_3 et Γ . L'application $\rho: S_3 \rightarrow GL(2, \mathbf{R})$ définie par $\rho(x) = \varphi(x)$ pour tout $x \in S_3$ est une représentation matricielle fidèle de S_3 de degré 2 sur \mathbf{R} .

De même, les groupes Γ_2 , Γ_3 et K_2 admettent chacun une représentation matricielle fidèle de degré 2 sur \mathbf{R} .

b) Puisque que pour tout $a + ib \in \mathbf{C}^*$, la matrice $\begin{pmatrix} a & -b \\ b & a \end{pmatrix}$ a un déterminant $a^2 + b^2$ non nul, l'application $\rho: \mathbf{C}^* \rightarrow GL(2, \mathbf{R})$ telle que

$$\rho(a + ib) = \begin{pmatrix} a & -b \\ b & a \end{pmatrix}$$

est donc bien définie. Cette application est un homomorphisme de groupe; en effet, pour tous nombres complexes non nuls $z = a + ib$ et $w = c + id$, nous avons

$$\rho(zw) = \rho(ac - db + i(ad + bc)) = \begin{pmatrix} ac - db & -ad - bc \\ ad + bc & ac - db \end{pmatrix}$$

et

$$\rho(z)\rho(w) = \begin{pmatrix} a & -b \\ b & a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c & -d \\ d & c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ac - bd & -ad - bc \\ bc + ad & -db + ac \end{pmatrix}.$$

De plus, il est immédiat que $\text{Ker } \rho = \{0\}$.

Nous en déduisons que ρ est une représentation matricielle fidèle de degré 2 sur \mathbf{R} du groupe multiplicatif \mathbf{C}^* .

29. Il est clair que la loi de composition ainsi définie est une loi interne. Montrons qu'elle est associative. Soit $f, g, h \in G^E$. Pour tout $x \in E$, on

a:

$$\begin{aligned}
 (f(gh))(x) &= f(x)(gh)(x) \\
 &= f(x)(g(x)h(x)) \\
 &= (f(x)g(x))h(x) \\
 &= (fg)(x)h(x) \\
 &= ((fg)h)(x)
 \end{aligned}$$

d'où $f(gh) = (fg)h$.

Montrons l'existence d'un élément neutre. Soit $j \in G^E$ définie pour tout $x \in E$ par $j(x) = e$. Alors pour tout $x \in E$, on a $(fj)(x) = f(x)j(x) = f(x) = j(x)f(x) = (jf)(x)$ d'où $jf = f = fj$.

Reste à montrer que toute $f \in G^E$ est inversible. On définit $g \in G^E$ par $g(x) = f(x)^{-1}$ pour tout $x \in E$. On a $(fg)(x) = f(x)g(x) = f(x)f(x)^{-1} = e = j(x)$ i.e. $fg = j$. On montre de même que $gf = j$.

Finalement, G^E est un groupe.

On suppose que G est abélien. Soit $f, g \in G^E$. Pour tout $x \in E$, on a $f(x)g(x) = g(x)f(x)$ c'est-à-dire $fg = gf$; G^E est abélien. Réciproquement, supposons que G^E est abélien. Soit $a, b \in G$, et $f, g \in G^E$ deux applications constantes égales à a et b respectivement. Pour tout $x \in E$, nous avons $ab = f(x)g(x) = (fg)(x) = (gf)(x) = g(x)f(x) = ba$.

30. a) — La différence de deux fonctions continues sur J est une fonction continue sur J , donc $\mathcal{C}(J)$ est un sous-groupe de $(\mathbf{R}^J, +)$.

— Les fonctions constantes de \mathbf{R}^J sont continues, donc $\Gamma \subseteq \mathcal{C}(J)$. De plus, pour tous réels a et b , on a $c_a - c_b = c_{a-b}$, donc Γ est bien un sous-groupe de $(\mathcal{C}(J), +)$.

b) F_1 est un morphisme de groupes. En effet, pour tout $(f, g) \in \mathcal{C}(J)$, on a $F_1(f + g) = (f + g)(1) = f(1) + g(1) = F_1(f) + F_2(g)$.

F_2 n'est pas un morphisme de groupes. En effet, $F_2(c_{-2} + c_1) = F_2(c_1) = |c_1(0)| = 2$ et $F_2(c_{-2}) + F_2(c_1) = |c_{-2}(0)| + |c_1(0)| = 2 + 1 = 3$.

F_3 est un morphisme de groupes. C'est une conséquence de la linéarité de l'intégrale.

F_4 est un morphisme de groupes. C'est une conséquence de la linéarité de l'intégrale.

F_5 n'est pas un morphisme de groupes. L'élément neutre du groupe $\mathcal{C}(J)$ est c_0 . Si F_5 était un morphisme de groupes, on aurait $F_5(c_0) = 0$ (proposition 1.55), or $F_5(c_0) = 1$.

Soit $a \in \mathbf{R}$. On a $F_1(c_a) = a$, $F_3(c_a) = a$ et $F_4(c_a) = a$.

Pour tout $i \in \{1, 3, 4\}$, on a $F_i(\text{id}_J - c_{m_i}) = F_i(\text{id}_J) - F_i(c_{m_i}) = F_i(\text{id}_J) - m_i$. Ainsi il existe un unique m_i tel que $F_i(\text{id}_J - c_{m_i}) = 0$; il s'agit de $m_i = F_i(\text{id}_J)$.

On trouve $m_1 = 1$, $m_3 = 1/2$ et $m_4 = 1 - 6 \times (2 - \sqrt{3})/\pi$. Comme m_1 , m_3 et m_4 sont deux à deux distincts, ce qui précède permet de conclure que $\text{Ker}F_1$, $\text{Ker}F_3$ et $\text{Ker}F_4$ sont deux à deux distincts.

- c) Soit $F \in \text{Hom}(\mathcal{C}(J), \mathbf{R})$. Alors $g = f - c_{F(f)}$ et $h = c_{F(f)}$ sont deux fonctions continues sur J telles que $h \in \Gamma$ et $g \in \text{Ker}F$ car $F(f - c_{F(f)}) = F(f) - F(c_{F(f)}) = F(f) - F(f) = 0$.

Soit $F \in \mathcal{C}(J) \cap \Gamma$. Il existe $a \in \mathbf{R}$ tel que $F = c_a$. Or $F(c_a) = a$, il s'ensuit que $\text{Ker}F \cap \Gamma = \{c_0\}$, la fonction c_0 étant l'élément nul de $\mathcal{C}(J)$.

31. a) L'application $\varphi: G_1 \times G_2 \rightarrow G_2 \times G_1$ définie par $\varphi(g_1, g_2) = (g_2, g_1)$ est:

— *un homomorphisme*: en effet, pour tous éléments (g_1, g_2) et (h_1, h_2) de $G_1 \times G_2$, on a

$$\begin{aligned} \varphi((g_1, g_2)(h_1, h_2)) &= \varphi(g_1 h_1, g_2 h_2) \\ &= (g_2 h_2, g_1 h_1) \\ &= (g_2, g_1)(h_2, h_1) \\ &= \varphi(g_1, g_2)\varphi(h_1, h_2). \end{aligned}$$

— *une bijection*: pour tout élément (g_2, g_1) de $G_2 \times G_1$, on a $\varphi(g_1, g_2) = (g_2, g_1)$.

D'après la proposition 1.66, les groupes $G_1 \times G_2$ et $G_2 \times G_1$ sont isomorphes.

b) Soient $\varphi_i: \Gamma_i \rightarrow G_i$ ($i = 1, 2$) des isomorphismes et

$$\varphi: \Gamma_1 \times \Gamma_2 \rightarrow G_1 \times G_2$$

l'application définie par $\varphi(g_1, g_2) = (\varphi_1(g_1), \varphi_2(g_2))$.

— φ est un homomorphisme : pour tous éléments (g_1, g_2) et (h_1, h_2) de $\Gamma_1 \times \Gamma_2$, on a

$$\begin{aligned} \varphi((g_1, g_2)(h_1, h_2)) &= \varphi(g_1 h_1, g_2 h_2) \\ &= (\varphi_1(g_1 h_1), \varphi_2(g_2 h_2)) \\ &= (\varphi_1(g_1)\varphi_1(h_1), \varphi_2(g_2)\varphi_2(h_2)) \\ &= (\varphi_1(g_1), \varphi_2(g_2))(\varphi_1(h_1), \varphi_2(h_2)) \\ &= \varphi(g_1, g_2)\varphi(g_2, h_2). \end{aligned}$$

— φ est bijective : c'est une conséquence de $\text{Im } \varphi = \text{Im } \varphi_1 \times \text{Im } \varphi_2$ et $\text{Ker } \varphi = \text{Ker } \varphi_1 \times \text{Ker } \varphi_2$.

Conclusion : les groupes $\Gamma_1 \times \Gamma_2$ et $G_1 \times G_2$ sont isomorphes.

c) Contrairement à ce qu'affirme l'énoncé, tout sous-groupe d'un produit direct $G_1 \times G_2$ n'est pas de la forme $H_1 \times H_2$ où H_i ($i = 1, 2$) est un sous-groupe de G_i . Par exemple, considérons le groupe de Klein $\frac{\mathbb{Z}}{(2)} \times \frac{\mathbb{Z}}{(2)}$. Les seuls sous-groupes de $\frac{\mathbb{Z}}{(2)}$ sont $\{\bar{0}\}$ et $\frac{\mathbb{Z}}{(2)}$. On voit donc que le sous-groupe $\{(\bar{0}, \bar{0}), (\bar{1}, \bar{1})\}$ de $\frac{\mathbb{Z}}{(2)} \times \frac{\mathbb{Z}}{(2)}$ n'est pas le produit direct de deux sous-groupes de $\frac{\mathbb{Z}}{(2)}$.

32. Soit G_1 et G_2 deux groupes isomorphes et $f: G_1 \rightarrow G_2$ un isomorphisme.

a) On définit un morphisme de groupes $f_{\#}: \text{Aut}(G_1) \rightarrow \text{Aut}(G_2)$ en posant $f_{\#}(\psi) = f \circ \psi \circ f^{-1}$. En effet pour tout $\psi_1, \psi_2 \in \text{Aut}(G_1)$ on a :

$$\begin{aligned} f_{\#}(\psi_1 \circ \psi_2) &= f \circ (\psi_1 \circ \psi_2) \circ f^{-1} \\ &= (f \circ \psi_1 \circ f^{-1}) \circ (f \circ \psi_2 \circ f^{-1}) \\ &= f_{\#}(\psi_1) \circ f_{\#}(\psi_2) \end{aligned}$$

De plus si $\psi \in \text{Aut}(G_1)$,

$$\begin{aligned} f_{\#}(\psi) = \text{id}_{G_2} &\iff f \circ \psi \circ f^{-1} = \text{id}_{G_2} \\ &\iff \psi = f^{-1} \circ \text{id}_{G_2} \circ f \\ &\iff \psi = \text{id}_{G_1} \end{aligned}$$

et si $\psi \in \text{Aut}(G_2)$, on a $f^{-1} \circ \psi \circ f \in \text{Aut}(G_1)$ et

$$f_{\#}(f^{-1} \circ \psi \circ f) = f \circ (f^{-1} \circ \psi \circ f) \circ f^{-1} = \text{id}_{G_2} \circ \psi \circ \text{id}_{G_2} = \psi$$

Donc $f_{\#}$ est un isomorphisme de groupes et $\text{Aut}(G_1) \simeq \text{Aut}(G_2)$.

b) Si $\sigma_g \in \text{Int}(G_1)$, alors pour tout $x \in G_2$,

$$\begin{aligned} [f_{\#}(\sigma_g)](x) &= (f \circ \sigma_g \circ f^{-1})(x) \\ &= f(g f^{-1}(x) g^{-1}) \\ &= f(g) x f(g)^{-1} \\ &= \sigma_{f(g)}(x) \end{aligned}$$

c'est-à-dire $f_{\#}(\sigma_g) = \sigma_{f(g)} \in \text{Aut}(G_2)$ ou encore $f_{\#}(\text{Int}(G_1)) \subset \text{Int}(G_2)$. Ainsi on définit un homomorphisme de groupes $f_* : \text{Int}(G_1) \rightarrow \text{Int}(G_2)$ en posant $f_* = f_{\#}|_{\text{Int}(G_1)}$. Il est injectif (comme $f_{\#}$) et est aussi surjectif, en effet si $\sigma_g \in \text{Int}(G_2)$, alors $f_*(\sigma_{f^{-1}(g)}) = \sigma_{f(f^{-1}(g))} = \sigma_g$. Donc f_* est un isomorphisme de groupes et $\text{Int}(G_1) \simeq \text{Int}(G_2)$.

33. La propriété universelle du produit direct (théorème 1.91) affirme que l'application

$$\begin{aligned} \varphi : \text{Hom}\left(G, \prod_{i \in I} G_i\right) &\rightarrow \prod_{i \in I} \text{Hom}(G, G_i) \\ h &\mapsto (p_i \circ h)_{i \in I}. \end{aligned}$$

est une bijection, donc les ensembles $\text{Hom}(G, \prod_{i \in I} G_i)$ et $\prod_{i \in I} \text{Hom}(G, G_i)$ sont équipotents.

Classes modulo un sous-groupe

1. Il est clair que $H \cap K \leq H$ et $H \cap K \leq K$ donc d'après le théorème de Lagrange on a $o(H \cap K) \mid o(H)$ et $o(H \cap K) \mid o(K)$. On en déduit que $o(H \cap K) \mid \text{pgcd}(o(H), o(K)) = \text{pgcd}(p, q) = 1$ puis que $o(H \cap K) = 1$ donc $H \cap K = (e)$.

2. a) — Supposons que $Kx_i = Kx_j$, où $(i, j) \in I^2$. Alors $x_i x_j^{-1} \in K$ et comme $(x_i, x_j) \in H^2$ on a aussi $x_i x_j^{-1} \in H$ d'où $x_i x_j^{-1} \in H \cap K$, c'est-à-dire $(H \cap K)x_i = (H \cap K)x_j$. Par définition de la famille $\{x_i\}_{i \in I}$, on a $i = j$. En conclusion: $Kx_i = Kx_j \iff i = j$. On en déduit que $\{x_i\}_{i \in I}$ est aussi une famille de représentants de classes à droite distinctes de G modulo K . D'où l'inégalité $[H : H \cap K] \leq [G : K]$ et $[H : H \cap K]$ est fini.

— Supposons que $G = HK$ et posons $n = [H : H \cap K]$. Nous savons déjà que $G \supseteq \bigcup_{i=1}^n Kx_i$. Soit $z = hk \in G$ où $(h, k) \in H \times K$. Il existe un $i \in \{1, \dots, n\}$ tel que $h \in (H \cap K)x_i \subseteq Kx_i$ d'où $z \in Kx_i$. Nous avons montré que $G = \bigcup_{i=1}^n Kx_i$ et d'après ce qui précède: $[H : H \cap K] = [G : K]$.

b) La formule des indices donne $[G : H \cap K] = [G : H][H : H \cap K]$ et d'après a), $[G : H \cap K] \leq [G : H][G : K]$. Si $G = HK$, alors toujours d'après a), $[G : H \cap K] = [G : H][G : K]$.

3. a) Soit $(i, j) \in \{1, \dots, n\}^2$ tel que $Hx_i \cap Hx_j \neq \emptyset$ et soit $z \in Hx_i \cap Hx_j$. Alors il existe $(h, h') \in H^2$ tel que $z = hx_i = h'x_j$ d'où $h'^{-1}h = x_j x_i^{-1} \in H \cap K$. Ainsi $(H \cap K)x_i = (H \cap K)x_j$, donc $i = j$.

On sait déjà que $HK \supseteq \bigcup_{i=1}^n Hx_i$. Soit $z = hk \in HK$ avec $(h, k) \in H \times K$. Il existe $i \in \{1, \dots, n\}$ tel que $k \in (H \cap K)x_i \subseteq Hx_i$ donc $z = hk \in Hx_i$ et $HK = \bigcup_{i=1}^n Hx_i$.

En conclusion, $\{Hx_i\}_{1 \leq i \leq n}$ est une partition de HK .

b) On a $HK = \bigcup_{i=1}^n Hx_i$ avec $Hx_i \cap Hx_j = \emptyset$ si $i \neq j$ et $|Hx_i| = |H|$. Donc

$$|HK| = n|H| = [K : H \cap K]|H| \text{ puis } |HK| = \frac{|K||H|}{|H \cap K|} = |KH|.$$

c) H, K sont des sous-groupes du groupe fini HK . Nous pouvons donc appliquer le résultat b) de l'exercice 2: $[HK : H \cap K] = [HK : H][HK : K]$

$$\text{c'est-à-dire } \frac{|HK|}{|H \cap K|} = \frac{|HK|}{|H|} \frac{|HK|}{|K|} \text{ et enfin } |KH| = |HK| = \frac{|H||K|}{|H \cap K|}.$$

4. Les sous-groupes H et K étant d'indices finis dans F , d'après le théorème de Poincaré (théorème 2.17) il en est de même du sous-groupe $H \cap K$. La formule des indices (théorème 2.18) nous donne alors

$$[F : H \cap K] = [F : H][H : H \cap K] \quad \text{et} \quad [F : H \cap K] = [F : K][K : H \cap K].$$

Nous avons donc l'égalité

$$[F : H][H : H \cap K] = [F : K][K : H \cap K].$$

Comme $[F : H]$ et $[F : K]$ sont premiers entre eux, le théorème de Gauss affirme que

$$[F : H] \mid [K : H \cap K] \quad \text{et} \quad [F : K] \mid [H : H \cap K],$$

d'où les inégalités

$$[F : H] \leq [K : H \cap K] \quad \text{et} \quad [F : K] \leq [H : H \cap K].$$

Dans l'exercice 2, nous avons montré que

$$[K : H \cap K] \leq [F : H] \quad \text{et} \quad [H : H \cap K] \leq [F : K].$$

Finalement, nous déduisons des inégalités précédentes que

$$[F : K] = [H : H \cap K] \quad \text{et} \quad [F : H] = [K : H \cap K].$$

5. a) — $\mathcal{R}_{H,K}$ est reflexive: Pour tout $x \in G$, on a $x = exe$, donc $x \mathcal{R}_{H,K} x$.

- $\mathcal{R}_{H,K}$ est symétrique : Soit $(x, y) \in G^2$ tel que $x\mathcal{R}_{H,K}y$. Il existe $(h, k) \in H \times K$ tel que $y = h x k$. On en déduit que $x = h^{-1} y k^{-1}$ où $(h^{-1}, k^{-1}) \in H \times K$, donc $y\mathcal{R}_{H,K}x$.
- $\mathcal{R}_{H,K}$ est transitive : Soit $(x, y, z) \in G^3$ tel que $x\mathcal{R}_{H,K}y$ et $y\mathcal{R}_{H,K}z$. Il existe $(h_1, k_1) \in H \times K$ et $(h_2, k_2) \in H \times K$ tels que $y = h_1 x k_1$ et $z = h_2 y k_2$. On en déduit que $z = h_2 h_1 x k_1 k_2$ où $(h_2 h_1, k_1 k_2) \in H \times K$, donc $x\mathcal{R}_{H,K}z$.

Nous avons montré que la relation binaire $\mathcal{R}_{H,K}$ est une relation d'équivalence sur G . La classe d'équivalence de tout $x \in G$ est

$$\bar{x} = \{ h x k ; (h, k) \in H \times K \} = H x K.$$

- b) — λ est injective ; en effet, supposons $\lambda(h x k) = \lambda(h' x k')$, c'est-à-dire $x^{-1} h x k = x^{-1} h' x k'$. On a alors $h x k = h' x k'$.
- λ est surjective ; il n'y a rien à faire.

En conclusion, λ est une bijection.

- c) α) À la question précédente, nous avons montré que les ensembles $H x_i K$ et $x_i^{-1} H x_i K$ sont équipotents, donc $|H x_i K| = |x_i^{-1} H x_i K|$.
- β) $x_i^{-1} H x_i$ est l'image du sous-groupe H de G par l'automorphisme intérieur $G \rightarrow G, g \mapsto x_i^{-1} g x_i$, il s'ensuit que $x_i^{-1} H x_i$ est un sous-groupe de G et que $o(x_i^{-1} H x_i) = o(H)$.
- γ) Pour tout i ($1 \leq i \leq r$), $x_i^{-1} H x_i$ et K sont deux sous-groupes finis. Appliquons leurs la formule de l'exercice 3. Il vient

$$|x_i^{-1} H x_i K| = \frac{o(x_i^{-1} H x_i) o(K)}{o(x_i^{-1} H x_i \cap K)},$$

puis, en utilisant les propriétés α) et β),

$$|H x_i K| = \frac{o(H) o(K)}{o(x_i^{-1} H x_i \cap K)}.$$

Les classes doubles de G modulo H et K constituent une partition du groupe G , donc

$$o(G) = \sum_{i=1}^r |H x_i K|.$$

D'après propriété γ), cette égalité devient

$$o(G) = o(H) o(K) \sum_{i=1}^r d_i^{-1} \quad \text{où} \quad d_i = o(x_i^{-1} H x_i \cap K).$$

- d) Soit $H = \langle \tau_1 \rangle = \{e, \tau_1\}$ et $K = \langle \tau_2 \rangle = \{e, \tau_2\}$. Déterminons les classes doubles de S_3 modulo H et K . Nous nous aiderons de la table de Cayley de S_3 (exemple 1.18). On trouve deux classes :

$$HeK = \{e, \tau_1, \tau_2, \sigma_1\} \quad \text{et} \quad H\tau_3K = \{\tau_3, \sigma_2\}.$$

Cet exemple montre que deux classes doubles distinctes ne sont pas, en général, équipotentes.

Déterminons, à présent, les classes doubles modulo K et H . On trouve encore deux classes :

$$KeH = \{e, \tau_1, \tau_2, \sigma_2\} \quad \text{et} \quad K\tau_3H = \{\tau_3, \sigma_1\}.$$

On remarque que $\{KeH, H\tau_3K\} \neq \{HeK, K\tau_3H\}$, ce qui montre, qu'en général, dans un groupe non abélien, $\mathcal{R}_{H,K} \neq \mathcal{R}_{K,H}$.

6. a) Soit $(a, b) \in \mathbf{R}^2$. Pour tout $x \in \mathbf{R}$, on a

$$\begin{aligned} \sigma_a^2(x) &= \sigma(a-x) = a - (a-x) = x, \\ (\sigma_b \circ \tau_a)(x) &= \sigma_b(x+a) = b - x - a = \tau_{-a}(\sigma_b(x)), \end{aligned}$$

donc $\sigma_a^2 = \text{id}_{\mathbf{R}}$ et $\sigma_b \circ \tau_a = \tau_{-a} \circ \sigma_b$.

- b) Soit $a \in \mathbf{R}$. Pour tout $x \in \mathbf{R}$, on a

$$\frac{x + \sigma_a(x)}{2} = \frac{a}{2},$$

donc σ_a est la symétrie par rapport au point $a/2$.

- c) *Isométries de \mathbf{R}* . Soit f une isométrie de \mathbf{R} . Pour tout réel x , on a $|f(x) - f(0)| = |x|$, d'où

$$f(x) = f(0) + x \quad \text{ou} \quad f(x) = f(0) - x.$$

Supposons qu'il existe $(x, y) \in \mathbf{R}^2$ tel que $x \neq y$,

$$f(x) = f(0) + x \quad \text{et} \quad f(y) = f(0) - y.$$

Par soustraction, nous obtenons

$$f(x) - f(y) = x + y.$$

Comme f est une isométrie, nous avons aussi $|f(x) - f(y)| = |x - y|$, d'où

$$x + y = x - y \quad \text{ou} \quad x + y = -x + y,$$

soit

$$y = 0 \quad \text{ou} \quad x = 0.$$

Nous avons montré que

$$\forall x \in \mathbf{R}, f(x) = f(0) + x$$

ou

$$\forall x \in \mathbf{R}, f(x) = f(0) - x.$$

En d'autres termes, $f = \tau_{f(0)}$ ou $f = \sigma_{f(0)}$, ou encore, une isométrie de \mathbf{R} est soit une translation, soit une symétrie par rapport à un point.

$\mathcal{I}(1)$ est un sous-groupe non abélien de $S_{\mathbf{R}}$. On vérifie sans peine que les symétries et les translations sont des bijections, donc $\mathcal{I}(1) \subseteq S_{\mathbf{R}}$. De plus, $\mathcal{I}(1)$ est non vide et pour tout $(f, g) \in \mathcal{I}(1)$, on a $f \circ g^{-1} \in \mathcal{I}(1)$. Par conséquent, $\mathcal{I}(1)$ est un sous-groupe de $S_{\mathbf{R}}$. Enfin, si $(a, b) \in \mathbf{R}^2$ alors $\sigma_b \circ \tau_a = \tau_{-a} \circ \sigma_b$. Or $\tau_{-a} \neq \tau_a$ si $a \neq 0$. Il s'ensuit que $\sigma_b \circ \tau_a \neq \tau_a \circ \sigma_b$ si $a \neq 0$, ce qui prouve que le sous-groupe $\mathcal{I}(1)$ est non abélien.

- d) Soient a et b deux réels. Les translations appartiennent à la même classe à droite modulo T ; en effet,

$$\tau_a \circ \tau_b^{-1} = \tau_a \circ \tau_{-b} = \tau_{a-b} \in T.$$

De même, les symétries appartiennent à la même classe à droite modulo T , car

$$\sigma_a \circ \sigma_b^{-1} = \sigma_a \circ \sigma_b = \tau_{a-b} \in T.$$

En revanche,

$$\tau_a \circ \sigma_b^{-1} = \tau_a \circ \sigma_b = \sigma_{a+b} \notin T$$

montre que les translations et les symétries appartiennent à des classes distinctes. Puisqu'une isométrie de \mathbf{R} est soit une translation, soit une symétrie, nous en déduisons qu'il y a exactement deux classes à droites modulo T dans $\mathcal{I}(1)$, d'où $[\mathcal{I}(1) : T] = 2$.

8. a) *L'application φ est un homomorphisme.* En effet, pour tous $(x, y) \in \mathbf{Z}^2$ et $(x', y') \in \mathbf{Z}^2$, on a

$$\begin{aligned} \varphi((x, y) + (x', y')) &= \varphi(x + x', y + y') \\ &= a(x + x') + b(y + y') \\ &= ax + by + ax' + by' \\ &= \varphi(x, y) + \varphi(x', y'). \end{aligned}$$

Noyau de φ . Le couple $(x, y) \in \mathbf{Z}^2$ appartient au noyau $\text{Ker } \varphi$ si et seulement si il est solution de l'équation diophantienne de degré 1,

$$ax + by = 0.$$

Étant donné que $d = \text{pgcd}(a, b)$, l'équation précédente est équivalente à l'équation diophantienne

$$\frac{a}{d}x + \frac{b}{d}y = 0,$$

dont les coefficients a/d et b/d sont premiers entre eux. Cette dernière équation implique que b/d divise $(a/d)x$; d'après le théorème de Gauss, il existe un entier relatif k tel que $x = (b/d)k$, d'où nous déduisons que $y = -(a/d)k$. Il s'ensuit que

$$\text{Ker } \varphi \subseteq \left\{ \left(\frac{b}{d}k, -\frac{a}{d}k \right); k \in \mathbf{Z} \right\}.$$

L'inclusion opposée est immédiate.

Image de φ . Soit $z \in \text{Im } \varphi$. Il existe donc $(x, y) \in \mathbf{Z}^2$ tel que $ax + by = z$. Puisque d divise a et b , il s'ensuit que d divise également z .

Réciproquement, supposons que z soit un multiple de d . Comme a/d et b/d sont premiers entre eux, le théorème de Bézout assure l'existence de $(x, y) \in \mathbf{Z}^2$ tel que

$$\frac{a}{d}x + \frac{b}{d}y = 1,$$

d'où

$$a \times \frac{xz}{d} + b \times \frac{yz}{d} = z.$$

Comme $(xz/d, yz/d) \in \mathbf{Z}^2$, nous en déduisons que $z \in \text{Im } \varphi$.

En conclusion, $\text{Im } \varphi = d\mathbf{Z}$.

b) Montrons que la correspondance

$$\begin{aligned} * : \frac{\mathbf{Z}}{(n)} \times \frac{\mathbf{Z}}{(n)} &\rightarrow \frac{\mathbf{Z}}{(n)} \\ (\bar{x}, \bar{y}) &\mapsto \overline{ax + by} \end{aligned}$$

est une application. Soient x, x', y, y' dans \mathbf{Z} tels que $\bar{x} = \overline{x'}$ et $\bar{y} = \overline{y'}$. On a $(ax + by) - (ax' + by') = a(x - x') + b(y - y')$ et n divise $x - x'$ et $y - y'$, par conséquent $\overline{ax + by} = \overline{ax' + by'}$, autrement dit $\overline{x * y} = \overline{x' * y'}$, donc $*$ induit sur $\mathbf{Z}/n\mathbf{Z}$ une loi de composition $\bar{*}$ définie par $\bar{x} * \bar{y} = \overline{x * y}$.

c) La loi $\bar{*}$ est associative si et seulement si pour tout $(x, y, z) \in \mathbf{Z}^3$, on a

$$\bar{x} * (\bar{y} * \bar{z}) = (\bar{x} * \bar{y}) * \bar{z},$$

c'est-à-dire

$$\overline{ax + b(ay + bz)} = \overline{a(ax + by) + bz},$$

ou encore

$$ax(a-1) + bz(b-1) \in n\mathbf{Z}.$$

Nous en déduisons que si n divise $a(a-1)$ et $b(b-1)$, alors la loi $\bar{*}$ est associative. Réciproquement, si la loi $\bar{*}$ est associative, alors en posant $x=0$ et $z=1$, puis $x=1$ et $z=0$ on démontre que n divise $a(a-1)$ et $b(b-1)$.

La loi $\bar{*}$ est commutative si et seulement si pour tout $(x, y) \in \mathbf{Z}^2$, on a $\bar{x} \bar{*} \bar{y} = \bar{y} \bar{*} \bar{x}$, c'est-à-dire si et seulement si $\overline{ax+by} = \overline{ay+bx}$, ou encore $(a-b)(x-y) \in n\mathbf{Z}$. Nous en déduisons que si n divise $a-b$, alors $\bar{*}$ est commutative. La réciproque se démontre en posant $x=1$ et $y=0$.

- d) Supposons que n divise $a-1$ et $b-1$. Alors n divise $a(a-1)$, $b(b-1)$ et $(a-1) - (b-1) = a-b$, donc d'après la question précédente, la loi $\bar{*}$ est associative et commutative.

La loi $*$ admet $\bar{0}$ pour élément neutre; en effet, pour tout $x \in \mathbf{Z}$, on a $ax - x = (a-1)x \in n\mathbf{Z}$, donc $\bar{x} \bar{*} \bar{0} = \bar{x}$. De plus la loi étant commutative, on a également $\bar{0} \bar{*} \bar{x} = \bar{x}$.

Tout élément \bar{x} a pour symétrique $\overline{-x}$; en effet,

$$\bar{x} \bar{*} \overline{-x} = \overline{(a-b)x} = \bar{0}$$

car n divise $a-b$.

Nous avons montré que $(\mathbf{Z}/n\mathbf{Z}, \bar{*})$ est un groupe abélien.

Réciproquement, supposons que $(\mathbf{Z}/n\mathbf{Z}, \bar{*})$ soit un groupe. Notons \bar{e} son élément neutre. On a $\bar{0} \bar{*} \bar{e} = \bar{0} = \bar{e} \bar{*} \bar{0}$, donc $ae \in n\mathbf{Z}$ et $be \in n\mathbf{Z}$. On a également $\bar{1} \bar{*} \bar{e} = \bar{1} = \bar{e} \bar{*} \bar{1}$, donc $a+be-1 \in n\mathbf{Z}$ et $ae+b-1 \in n\mathbf{Z}$, d'où nous déduisons que $a-1 \in n\mathbf{Z}$ et $b-1 \in n\mathbf{Z}$.

9. Suivons l'indication de l'énoncé et considérons la correspondance

$$\begin{aligned} \varphi: \left(\frac{G}{H} \right)_d &\longrightarrow \left(\frac{G}{H} \right)_d \\ Kx &\longmapsto K'gx. \end{aligned}$$

- Montrons que φ est une application. Supposons $Kx = Kx'$, c'est-à-dire $xx'^{-1} \in K$. Alors $gx(gx')^{-1} = gxx'^{-1}g^{-1} \in gKg^{-1} = K'$ donc $K'gx = K'gx'$, c'est-à-dire $\varphi(Kx) = \varphi(Kx')$.
- φ est injective. En effet,

$$\begin{aligned}
 \varphi(Kx) = \varphi(Kx') &\iff K'gx = K'gx' \\
 &\iff (gx)(gx')^{-1} \in K' \\
 &\iff gxx'^{-1}g^{-1} \in K' \\
 &\iff xx'^{-1} \in g^{-1}K'g = K \\
 &\iff Kx = Kx'
 \end{aligned}$$

- φ est surjective. En effet, quel que soit $K'x' \in \left(\frac{G}{K'}\right)_d$, on peut écrire $\varphi(Kg^{-1}x') = K'g(g^{-1}x') = K'x'$.

Nous avons démontré que $\left(\frac{G}{K}\right)_d$ et $\left(\frac{G}{K'}\right)_d$ sont équipotents, d'où l'égalité $[G : K] = [G : K']$.

CHAPITRE III

Groupes monogènes, symétriques et diédraux

1. 1) a) On a

$$\begin{aligned}\{k \in \mathbf{Z}; (a, b)^k = (e, e)\} &= \{k \in \mathbf{Z}; a^k = e\} \cap \{k \in \mathbf{Z}; b^k = e\} \\ &= r\mathbf{Z} \cap s\mathbf{Z} \\ &= l\mathbf{Z},\end{aligned}$$

où l est le plus petit commun multiple de r et s , donc l'ordre de (a, b) dans $C_m \times C_n$ est l .

b) Supposons que m et n soient premiers entre eux, $C_m = \langle a \rangle$ et $C_n = \langle b \rangle$. On a $|C_m \times C_n| = mn$ et, d'après le résultat obtenu à la question précédente, $o((a, b)) = mn$, donc le groupe $C_m \times C_n$ est cyclique.

Réciproquement, supposons que $C_m \times C_n$ soit cyclique. Soit (a, b) un générateur du groupe $C_m \times C_n$. Alors $o((a, b)) = mn$. D'après le résultat de la question précédente, $\text{ppcm}(o(a), o(b)) = mn$. De plus a et b sont respectivement des générateurs des groupes C_m et C_n , donc $\text{ppcm}(m, n) = mn$. Il s'ensuit que m et n sont premiers entre eux.

2. a) (\Rightarrow) : il existe $x \in \mathbf{Z}$ tel que $x \equiv 0 \pmod{m}$ et $x \equiv 1 \pmod{n}$. Nous en déduisons l'existence de deux entiers k et l tel que $x = km$ et $x - 1 = ln$. Ces deux entiers vérifient la relation $km - ln = 1$. D'après le théorème de Bézout, m et n sont premiers entre eux.

(\Leftarrow) : d'après le théorème de Bézout, il existe deux entiers k et l tel que $km + ln = 1$. Posons $x = bkm + aln$. De $bkm \equiv 0 \pmod{m}$ et

$ln \equiv 1 \pmod{m}$ nous déduisons

$$x \equiv a \pmod{m}.$$

De la même façon, $aln \equiv 0 \pmod{n}$ et $km \equiv 1 \pmod{n}$ impliquent que

$$x \equiv b \pmod{n}.$$

- b) L'application f est surjective si et seulement si, pour tout $(a, b) \in \mathbf{Z}^2$, il existe $x \in \mathbf{Z}$ tel que $\sigma(x) = \sigma(a)$ et $\pi(x) = \pi(b)$, c'est-à-dire si et seulement si pour tout $(a, b) \in \mathbf{Z}^2$, il existe $x \in \mathbf{Z}$ tel que $x \equiv a \pmod{m}$ et $x \equiv b \pmod{n}$. Le résultat de la question précédente permet de conclure que f est surjective si et seulement si m et n sont premiers entre eux.
3. a) Le groupe multiplicatif des éléments inversibles de $\frac{\mathbf{Z}}{15\mathbf{Z}}$ est (théorème 3.18 et proposition 3.24)

$$G_{15} = \{\bar{k}; 1 \leq k \leq 14, \text{pgcd}(k, 15) = 1\} = \{\bar{1}, \bar{2}, \bar{4}, \bar{7}, \bar{8}, \bar{11}, \bar{13}, \bar{14}\}.$$

- b) Soit les deux sous-groupes de G_{15} ,

$$\langle \bar{2} \rangle = \{\bar{1}, \bar{2}, \bar{4}, \bar{8}\} \quad \text{et} \quad \langle \bar{11} \rangle = \{\bar{1}, \bar{11}\}.$$

Nous avons :

- 1) $\langle \bar{2} \rangle \simeq C_4$ et $\langle \bar{11} \rangle \simeq C_2$.
- 2) Pour tout $h \in \langle \bar{2} \rangle$ et $k \in \langle \bar{11} \rangle$, on a $hk = kh$ (G_{15} est un groupe abélien).
- 3) $G_{15} = \langle \bar{2} \rangle \langle \bar{11} \rangle$ comme le montre la table de multiplication suivante

\times	$\bar{1}$	$\bar{2}$	$\bar{4}$	$\bar{8}$
$\bar{1}$	$\bar{1}$	$\bar{2}$	$\bar{4}$	$\bar{8}$
$\bar{11}$	$\bar{11}$	$\bar{7}$	$\bar{14}$	$\bar{13}$

- 4) $\langle \bar{2} \rangle \cap \langle \bar{11} \rangle = \langle \bar{1} \rangle$.

Donc, d'après la proposition 1.85, nous avons l'isomorphisme

$$G_{15} \simeq C_2 \times C_4.$$

4. a) Soit $n \in \mathbf{N}^*$ et $a \in \mathbf{Z}^*$ premier avec n . Nous savons que $|\mathbf{Z}_n^\times| = \varphi(n)$ (proposition (3.24)), donc d'après le corollaire (2.10) du théorème de Lagrange on a $\overline{a}^{\varphi(n)} = \overline{1}$ dans \mathbf{Z}_n^\times , c'est-à-dire $a^{\varphi(n)} \equiv 1 \pmod{n}$.
- b) Soit p est un nombre premier et $a \in \mathbf{Z}$. Si p ne divise pas a alors d'après le théorème d'Euler $a^{\varphi(p)} \equiv 1 \pmod{p}$. Comme p est premier, $\varphi(p) = p - 1$ donc $a^{p-1} \equiv 1 \pmod{p}$ puis $a^p \equiv a \pmod{p}$. Si p divise a alors $a^p \equiv a \pmod{p}$ est évident. Le théorème de Fermat est démontré.
5. a) L'égalité

$$\langle S \rangle = \left\{ a_1^{k_1} a_2^{k_2} \dots a_r^{k_r}; k_i \in \mathbf{Z} \text{ pour tout } i (1 \leq i \leq r) \right\}$$

est une conséquence immédiate de la commutativité de la multiplication. Si le groupe est additif, l'égalité précédente s'écrit

$$\langle S \rangle = \{ k_1 a_1 + k_2 a_2 + \dots + k_r a_r; k_i \in \mathbf{Z} \text{ pour tout } i (1 \leq i \leq r) \}.$$

- b) D'après la question précédente, l'application

$$\begin{aligned} \varphi: \langle a_1 \rangle \times \langle a_2 \rangle \times \dots \times \langle a_r \rangle &\rightarrow G \\ (x_1, x_2, \dots, x_r) &\mapsto x_1 x_2 \dots x_r \end{aligned}$$

est surjective. Puisque les éléments a_i sont d'ordre fini, nous avons

$$|G| \leq o(a_1) o(a_2) \dots o(a_r) < \infty.$$

6. a) *Existence*. Elle résulte immédiatement de l'exercice 5 et de l'égalité $x^n = x^k$ pour tout $n \in \mathbf{Z}$ où $k \in \{0, 1\}$ tel que $n \equiv k \pmod{2}$.
Unicité. Supposons qu'il n'y a pas unicité. Il existe donc deux r -uplets distincts $(k_1, k_2, \dots, k_r) \in \{0, 1\}^r$ et $(l_1, l_2, \dots, l_r) \in \{0, 1\}^r$ tels que

$$a_1^{k_1} a_2^{k_2} \dots a_r^{k_r} = a_1^{l_1} a_2^{l_2} \dots a_r^{l_r}.$$

Soit $j \in \{1, 2, \dots, r\}$ tel que $k_j \neq l_j$. On a donc

$$a_j = \begin{cases} \prod_{i=1, i \neq j}^r a_i^{l_i - k_i} & \text{si } k_j - l_j = 1 \\ \prod_{i=1, i \neq j}^r a_i^{k_i - l_i} & \text{si } k_j - l_j = -1. \end{cases}$$

Nous en déduisons que $\{a_1, a_2, \dots, a_r\} \setminus \{a_j\}$ est une famille génératrice de G ce qui contredit la minimalité de $\{a_1, a_2, \dots, a_r\}$.

b) L'application $\varphi: \langle a_1 \rangle \times \langle a_2 \rangle \times \dots \times \langle a_r \rangle \rightarrow G$ définie par

$$\varphi(x_1, x_2, \dots, x_r) = x_1 x_2 \dots x_r$$

est un homomorphisme de groupes; en effet, pour tout $(x_1, x_2, \dots, x_r) \in \langle a_1 \rangle \times \langle a_2 \rangle \times \dots \times \langle a_r \rangle$ et $(y_1, y_2, \dots, y_r) \in \langle a_1 \rangle \times \langle a_2 \rangle \times \dots \times \langle a_r \rangle$, on a

$$\begin{aligned} \varphi((x_1, x_2, \dots, x_r)(y_1, y_2, \dots, y_r)) &= \varphi(x_1 y_1, x_2 y_2, \dots, x_r y_r) \\ &= x_1 y_1 x_2 y_2 \dots x_r y_r \\ &= (x_1 x_2 \dots x_r)(y_1 y_2 \dots y_r) \\ &= \varphi(x_1, x_2, \dots, x_r) \varphi(y_1, y_2, \dots, y_r). \end{aligned}$$

Cette homomorphisme est bijective d'après la question précédente. De plus, la minimalité de $\{a_1, a_2, \dots, a_r\}$ implique que $a_i \neq e$ pour tout i , donc chaque élément a_i est d'ordre 2, c'est-à-dire $\langle a_i \rangle \simeq C_2$. Nous en déduisons que G est isomorphe à C_2^r et concluons que le groupe G est d'ordre 2^r .

7. Supposons que le groupe $\mathbf{Z} \times \mathbf{Z}$ soit monogène. Soit $x = (x_1, x_2)$ un générateur, alors $\mathbf{Z} \times \mathbf{Z} = \{(kx_1, kx_2); k \in \mathbf{Z}\}$. Si $x_1 \neq 0$ et $x_2 \neq 0$, alors il n'existe pas de $k \in \mathbf{Z}$ tel que $(kx_1, kx_2) = (0, 1)$, donc l'un des x_i ($i = 1, 2$) est nul. Supposons que $x_1 = 0$, alors il n'existe pas de $k \in \mathbf{Z}$ tel que $(kx_1, kx_2) = (1, 0)$. Bien entendu, $x_2 = 0$ ne convient pas non plus. Nous en déduisons que le groupe $\mathbf{Z} \times \mathbf{Z}$ n'est pas monogène.

8. a) Supposons que le groupe $(\mathbf{Q}, +)$ soit monogène. Alors il existe $(m, n) \in \mathbf{Z}^* \times \mathbf{N}^*$ tel que $\mathbf{Q} = \langle \frac{m}{n} \rangle$. Comme $\frac{1}{2n} \in \mathbf{Q}$, il existe un entier

k tel que $\frac{1}{2n} = k\frac{m}{n}$. Il s'ensuit que $k = \frac{1}{2m} \notin \mathbf{Z}$: contradiction. Nous en déduisons que le groupe $(\mathbf{Q}, +)$ n'est pas monogène.

Si le groupe $(\mathbf{R}, +)$ était monogène, alors le sous-groupe $(\mathbf{Q}, +)$ de $(\mathbf{R}, +)$ serait également monogène (théorème 3.10). Il s'ensuit que le groupe $(\mathbf{R}, +)$ n'est pas monogène.

b) Pour tout $(m, n) \in \mathbf{Z} \times \mathbf{N}^*$, on a

$$\frac{m}{n} = m(n-1)! \times \frac{1}{n!}$$

avec $m(n-1)! \in \mathbf{Z}$, ce qui prouve que l'ensemble $\{\frac{1}{n!}; n \in \mathbf{N}\}$ engendre le groupe $(\mathbf{Q}, +)$.

c) Soit H un sous-groupe monogène non nul de $(\mathbf{Q}, +)$. Il existe donc $x \in \mathbf{Q}^*$ tel que $H = \langle x \rangle$. Si k est un entier tel que $kx = 0$, alors $k = 0$. Par conséquent, x est d'ordre infini, donc H est un sous-groupe monogène infini.

d) Soit H un sous-groupe non nul de $(\mathbf{Q}, +)$ engendré par la famille fini de nombres rationnels $\{p_i/q_i\}_{1 \leq i \leq r}$ avec $r \in \mathbf{N}^*$. Posons $q = q_1 q_2 \dots q_r$. Alors qH est un sous-groupe non nul de \mathbf{Z} . Il existe donc un entier $a > 0$ tel que $qH = a\mathbf{Z}$, d'où $H = (a/q)\mathbf{Z}$. Nous en déduisons que le sous-groupe H est isomorphe au groupe \mathbf{Z} .

9. a) Soit un entier $n > 0$. Notons g^n la composée $g \circ g \circ \dots \circ g$ de n fonctions g . Pour tout $z \in \tilde{\mathbf{C}}$, on a $g^n(z) = z + n$, donc $g^n \neq \text{id}_{\tilde{\mathbf{C}}}$. Il s'ensuit que g est d'ordre infini; le sous-groupe G est monogène infini, donc isomorphe à \mathbf{Z} .

b) On montre facilement par récurrence que pour tout entier $n > 0$, on a $h^n(z) = \alpha^n z + \beta(1 - \alpha^n)/(1 - \alpha)$ quel que soit $z \in \tilde{\mathbf{C}}$. Par suite, $h^n = \text{id}_{\tilde{\mathbf{C}}}$ si et seulement si $\alpha^n = 1$. Nous en déduisons que h est d'ordre fini dans \mathcal{H} si et seulement si α est une racine de l'unité dans \mathbf{C} .

11. Déterminons l'ordre des matrices suivantes :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -i \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} -i & 0 \\ 0 & i \end{pmatrix},$$

$$D = \begin{pmatrix} 2 & -3i \\ 1 & i \end{pmatrix}, \quad E = \begin{pmatrix} 2 & -2i \\ -3 & 2i \end{pmatrix}, \quad F = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

On note I la matrice identité.

Pour toute matrice $M \in GL(2, \mathbb{C})$ et tout entier n , on a $\det(M^n) = (\det(M))^n$, d'où nous déduisons que si M est une matrice d'ordre fini, alors son déterminant est une racine de l'unité.

Ordre de A. Son déterminant est -1 , donc l'ordre de A , s'il est fini, est nécessairement pair. On calcule successivement $A^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$, $A^4 = I$. La matrice A est d'ordre 4.

Ordre de B. En écrivons $B = I + \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ et calculons B^n à l'aide de la formule de Newton :

$$B^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}^k.$$

Or $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$, donc pour tout entier $k > 1$, on a $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}^k = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$. Il s'ensuit que

$$B^n = I + n \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & n \\ 0 & 1 \end{pmatrix},$$

ce qui montre que B est une matrice d'ordre infini.

Ordre de C. De $C^2 = -I$, nous déduisons que C est d'ordre 4.

Ordre de D. Son déterminant $5i$ n'est pas une racine de l'unité, donc D est d'ordre infini.

Ordre de E. Son déterminant $-2i$ n'est pas une racine de l'unité, donc E est d'ordre infini.

Ordre de F. Comme $\det(F) = -1$, l'ordre de la matrice F , s'il est fini, est nécessairement pair. Écrivons $F = I + G$ où $G = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$. Soit $n \geq 1$ un entier. La formule du binôme de Newton donne

$$F^{2n} = \sum_{k=0}^{2n} \binom{2n}{k} G^k = \sum_{k=0}^n \binom{2n}{2k} G^{2k} + \sum_{k=0}^{n-1} \binom{2n}{2k+1} G^{2k+1}.$$

On démontre facilement par récurrence que pour tout entier naturel p , on a

$$G^{2p} = \begin{pmatrix} 2^p & 0 \\ 0 & 2^p \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad G^{2p+1} = \begin{pmatrix} 0 & 2^{p+1} \\ 2^p & 0 \end{pmatrix},$$

donc le coefficient d'indice $(1, 1)$ de F^{2n} est $\sum_{k=0}^n \binom{2n}{2k} 2^k \neq 1$, par conséquent $F^{2n} \neq I$. Nous en déduisons que la matrice F est d'ordre infini.

12. a) Soit

$$M = \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & c \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad N = \begin{pmatrix} a' & b' \\ 0 & c' \end{pmatrix}$$

deux matrices de G . On trouve

$$MN^{-1} = \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & c \end{pmatrix} \frac{1}{a'c'} \begin{pmatrix} c' & -b' \\ 0 & a' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ac' & -ab' + ba' \\ 0 & a'c \end{pmatrix}$$

avec $(ac')(a'c) = (ac)(a'c') \neq 0$, donc $MN^{-1} \in G$ et G est un sous-groupe de $GL(2, \mathbf{R})$.

L'application

$$\mathbf{R} \rightarrow G, \quad a \mapsto \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & a \end{pmatrix}$$

est injective, donc le groupe G est infini.

Les matrices

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

sont des éléments de G tels que

$$AB = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad BA = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 2 \end{pmatrix},$$

donc le groupe G n'est pas abélien.

b) L'application $\varphi: \mathbf{R} \rightarrow G$ définie par

$$\varphi(x) = \begin{pmatrix} 1 & x \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

est un homomorphisme de groupes; en effet, pour tout $(x, x') \in \mathbf{R}^2$,

$$\varphi(x + x') = \begin{pmatrix} 1 & x + x' \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & x \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & x' \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \varphi(x)\varphi(x').$$

Son image est H, donc H est un sous-groupe de G. De plus, l'homomorphisme φ est injectif, donc d'après le 1^{er} théorème d'isomorphisme, nous en déduisons que le groupe $(\mathbf{R}, +)$ est isomorphe au groupe H.

- c) Les éléments d'ordre 2 du groupe G sont les matrices $\begin{pmatrix} a & b \\ 0 & c \end{pmatrix}$ telles que

$$\begin{pmatrix} a & b \\ 0 & c \end{pmatrix}^2 = \begin{pmatrix} a^2 & ab + bc \\ 0 & c^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & c \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix},$$

donc les coefficients a , b et c sont les solutions du système

$$\begin{cases} a \in \{\pm 1\} \\ c \in \{\pm 1\} \\ b(a + c) = 0 \\ (a, b, c) \neq (1, 0, 1) \end{cases}$$

soit

$$\begin{cases} a = 1 \\ b = -1 \\ b \in \mathbf{R} \end{cases} \quad \text{ou} \quad \begin{cases} a = -1 \\ c = 1 \\ b \in \mathbf{R} \end{cases} \quad \text{ou} \quad \begin{cases} a = -1 \\ c = -1 \\ b = 0 \end{cases}$$

Les éléments d'ordre 2 de G sont les matrices

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad \left\{ \begin{pmatrix} 1 & b \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 & b \\ 0 & 1 \end{pmatrix}; b \in \mathbf{R} \right\}.$$

Les matrices

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

sont des éléments d'ordre 2, mais leur produit

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

est un élément d'ordre infini; en effet, on démontre par récurrence que pour tout entier $n > 0$,

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}^n = \begin{pmatrix} 1 & n \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

13. Soit $C_n = \langle x \rangle$ un groupe cyclique d'ordre $n > 1$, et k un entier tel que $1 \leq k \leq n - 1$. Soit $d = \text{pgcd}(k, n)$. Nous avons les équivalences

$$\begin{aligned} (x^k)^l = e &\iff x^{kl} = e \\ &\iff n \mid kl && \text{(corollaire 3.7)} \\ &\iff \frac{n}{d} \mid \frac{k}{d} l && \text{où } \text{pgcd}\left(\frac{n}{d}, \frac{k}{d}\right) = 1 \\ &\iff \frac{n}{d} \mid l && \text{(lemme de Gauss).} \end{aligned}$$

Ainsi l'ordre de x^k est égal à $\frac{n}{d}$.

Remarque. Une conséquence immédiate est que x^k ($0 \leq k < n$) est un générateur du groupe C_n si et seulement si k et n sont premiers entre eux.

- 14.** a) Comme x et y permutent, on a $(xy)^{mn} = (x^m)^n (y^n)^m = e$, donc l'ordre de xy est fini.
- b) Notons ω l'ordre de xy . De a), on déduit que ω divise mn . De plus $e = (xy)^{\omega m} = (x^m)^\omega y^{m\omega} = e y^{m\omega} = y^{m\omega}$ implique que n divise $m\omega$. Comme m et n sont premiers entre eux, d'après le théorème de Gauss n divise ω . De même, on montre que m divise ω . Comme m et n sont premiers entre eux, mn divise ω , ce qui achève la démonstration de $\omega = mn$.

c) Comme l est un multiple de m et n , il vient $(xy)^l = x^l y^l = e$, donc ω divise l . De plus $x^\omega y^\omega = (xy)^\omega = e$ donc $x^\omega = y^{-\omega} \in \langle x \rangle \cap \langle y \rangle = \{e\}$ c'est-à-dire $x^\omega = y^\omega = e$. Il s'ensuit que ω est un multiple de m et n , donc ω est un multiple de l . En fin de compte $l = \omega$.

Si $\langle x \rangle \cap \langle y \rangle \neq \{e\}$, on ne peut faire mieux que $o(xy) \mid l$ comme le prouve l'exemple suivant. Soit $G = \langle x \rangle$ le groupe cyclique d'ordre 9. On a $\langle x^3 \rangle \cap \langle x^6 \rangle = \langle x^3 \rangle \neq \{e\}$, $o(x^3) = 9/(3,9) = 3$ et $o(x^6) = 9/(6,9) = 3$ mais $o(x^3 x^6) = o(e) = 1 < 3 = \text{ppcm}(3,6)$.

d) Les cycles $(\gamma_i)_{1 \leq i \leq 9}$ sont à supports disjoints donc ils commutent deux à deux. De plus si γ est l'un de ces cycles, pour tout $n \in \mathbf{Z}^*$, $\text{supp}(\gamma^n) \subseteq \text{supp}(\gamma)$, donc pour tout $i \neq j$, $\langle \gamma_i \rangle \cap \langle \gamma_j \rangle = \{e\}$. Donc d'après b) et c), nous trouvons que l'ordre de σ est le PPCM des longueurs (des ordres) des cycles $(\gamma_i)_{1 \leq i \leq 9}$.

21. *Permutation* σ_1 . Les σ_1 -orbites non ponctuelles sont $\Omega_{\sigma_1}(1) = (1, 3, 4, 6)$ et $\Omega_{\sigma_1}(2) = (2, 5)$. Nous en déduisons la décomposition canonique de σ_1 en produit de cycles disjoints :

$$\sigma_1 = (1, 3, 4, 6)(2, 5).$$

Les cycles de la décomposition ont pour longueurs 2 et 4, donc (théorème 3.59) l'ordre de σ_1 est $\text{ppcm}(2, 4) = 4$. D'après le théorème 3.70 et la remarque 3.66, on a $\varepsilon(\sigma_1) = (-1)^3 \times (-1) = 1$. Une décomposition en produit de transpositions nous est fourni dans la démonstration du théorème 3.60 :

$$\sigma_1 = (1, 3)(3, 4)(4, 6)(2, 5).$$

Étant donné que σ_1 est d'ordre 4 et que $50 \equiv 2 \pmod{4}$, on a $\sigma_1^{50} = \sigma_1^2$, donc

$$\sigma_1^{50} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 \\ 4 & 2 & 6 & 1 & 5 & 3 \end{pmatrix}.$$

Permutation σ_2 . La permutation σ_2 possède 3 orbites non ponctuelles : $\Omega_{\sigma_2}(1) = (1, 4, 7, 8)$, $\Omega_{\sigma_2}(2) = (2, 6, 5)$ et $\Omega_{\sigma_2}(3) = (3, 9)$. Nous en déduisons sa décomposition canonique en produit de cycles disjoints

$$\sigma_2 = (1, 4, 7, 9)(2, 6, 5)(3, 9),$$

son ordre $\text{ppcm}(4, 3, 2) = 12$, sa signature $\varepsilon(\sigma_2) = (-1)^3 \times (-1)^2 \times (-1) = 1$ et une décomposition en produit de transpositions

$$\sigma_2 = (1, 4)(4, 7)(7, 9)(2, 6)(6, 5)(3, 9).$$

Les cycles de la décomposition canonique commutent, donc

$$\sigma_2^{100} = (1, 4, 7, 9)^{100}(2, 6, 5)^{100}(3, 9)^{100}.$$

Le cycle $(1, 4, 7, 9)$ est d'ordre 4 et $100 \equiv 0 \pmod{4}$, le cycle $(2, 6, 5)$ est d'ordre 3 et $100 \equiv 1 \pmod{3}$, le cycle $(3, 9)$ est d'ordre 2 et $100 \equiv 0 \pmod{2}$, donc

$$\sigma_2^{100} = (1, 4, 7, 9)^0(2, 6, 5)^1(3, 9)^0 = (2, 6, 5)$$

ou encore

$$\sigma_2^{100} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 & 7 & 8 & 9 \\ 1 & 6 & 3 & 4 & 2 & 5 & 7 & 8 & 9 \end{pmatrix}.$$

Permutation σ_3 . Sa décomposition en produit de cycle disjoints est

$$\sigma_3 = (1, 3, 2, 4)(5, 8, 11)(6, 7, 9, 12).$$

Son ordre est $\text{ppcm}(4, 3, 4) = 12$, sa signature est $\varepsilon(\sigma_3) = (-1)^3 \times (-1)^2 \times (-1)^3 = 1$, une décomposition en produit de transpositions est

$$\sigma_3 = (1, 3)(3, 2)(2, 4)(5, 8)(8, 11)(6, 7)(7, 9)(9, 12),$$

et

$$\sigma_3^{10} = (1, 3, 2, 4)^2(5, 8, 11)(6, 7, 9, 12)^2,$$

soit

$$\sigma_3^{10} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 & 7 & 8 & 9 & 10 & 11 & 12 \\ 2 & 1 & 4 & 3 & 8 & 9 & 12 & 11 & 6 & 10 & 5 & 7 \end{pmatrix}.$$

22. Posons $\gamma' = (j_1, j_r)(j_1, j_{r-1}) \dots (j_1, j_2)$. Si $j \in \mathbf{N}_n \setminus \{j_1, j_2, \dots, j_r\}$, alors $\gamma'(k) = k = \gamma(k)$. Si $k \in \mathbf{N}_{r-1}$, alors

$$\begin{aligned} \gamma'(j_k) &= (j_1, j_r) \dots (j_1, j_2)(j_k) \\ &= (j_1, j_r) \dots (j_1, j_k)(j_k) \\ &= \dots (j_1, j_{k+1})(j_1) \\ &= j_{k+1} \\ &= \gamma(j_k). \end{aligned}$$

Et enfin $\gamma'(j_r) = (j_1, j_r)(j_r) = j_1 = \gamma(j_r)$. Par conséquent $\gamma' = \gamma$, c'est-à-dire

$$(j_1, j_2, \dots, j_r) = (j_1, j_r)(j_1, j_{r-1}) \dots (j_1, j_2).$$

27. Posons $\sigma_1 = (1, 2)(3, 4)$, $\sigma_2 = (1, 3)(2, 4)$ et $\sigma_3 = (1, 4)(2, 3)$. Chacune de ses permutations, ainsi que e , ont une signature égale à 1, donc $K \subseteq A_4$. La table de multiplication ci-dessous est un carré latin, ce qui prouve que K est un sous-groupe de A_4 .

\times	e	σ_1	σ_2	σ_3
e	e	σ_1	σ_2	σ_3
σ_1	σ_1	e	σ_3	σ_2
σ_2	σ_2	σ_3	e	σ_1
σ_3	σ_3	σ_2	σ_1	e

Nous reconnaissons la table de multiplication du groupe de Klein, donc le groupe K est isomorphe au groupe de Klein.

28. a) H est un sous-groupe de S_5 . L'ensemble H est non vide, puisque $e \in H$. Soient σ et τ deux permutations de H . Alors $\sigma \circ \tau^{-1}$ est une permutation de S_5 telle que $\sigma \circ \tau^{-1}(1) = \sigma(1) = 1$, donc $\sigma \circ \tau^{-1} \in H$. Par conséquent, H est un sous-groupe de S_5 .

Ordre de H . L'application $H \rightarrow S_{\mathbf{N}_5 \setminus \{1\}}$, $\sigma \mapsto \sigma|_{\mathbf{N}_5 \setminus \{1\}}$ est une bijection. De plus, les ensembles $\mathbf{N}_5 \setminus \{1\}$ et \mathbf{N}_4 sont équipotents, donc H est un sous-groupe d'ordre $4! = 24$.

- b) Les transpositions $\sigma = (2, 3)$ et $\tau = (1, 2)$ sont deux éléments de K telles que $(\sigma \circ \tau^{-1})(1) = \sigma(2) = 3$, donc K n'est pas un sous-groupe de S_5 .
- c) F est un sous-groupe de S_n . L'ensemble F est non vide car $e \in F$. De plus, toute application injective d'un ensemble fini dans lui-même étant bijective, on a $F = \{\sigma \in S_n ; \sigma|_{N_r} \in S_{N_r}\}$. Ainsi, si σ et τ sont deux permutations de F alors $(\sigma \circ \tau^{-1})(N_r) = N_r$. Par conséquent, F est un sous-groupe de S_n .

Ordre de F . Soit $\varphi: N_n \setminus N_r \rightarrow N_{n-r}$ une bijection. Elle induit une bijection $S_{N_n \setminus N_r} \rightarrow S_{N_{n-r}}$, $\sigma \mapsto \varphi \circ \sigma \circ \varphi^{-1}$. Alors l'application

$$\begin{aligned} \psi: F &\rightarrow S_{N_r} \times S_{N_{n-r}} \\ \sigma &\mapsto (\sigma|_{N_r}, \varphi \circ \sigma \circ \varphi^{-1}). \end{aligned}$$

est bijective, d'où nous déduisons que l'ordre du sous-groupe F est égal à

$$|S_{N_r}| \times |S_{N_{n-r}}| = r!(n-r)!.$$

- 29.** a) La commutativité de π avec σ résulte de la commutativité de deux cycles disjoints. On montre que

$$\pi \circ \tau = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 & 7 & 8 & 9 \\ 5 & 6 & 4 & 8 & 9 & 7 & 2 & 3 & 1 \end{pmatrix} = \tau \circ \pi.$$

- b) Les permutations π , σ et τ sont d'ordre 3. Décomposons $\sigma \circ \tau$ en produit de cycles disjoints :

$$\begin{aligned} \sigma \circ \tau &= \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 & 7 & 8 & 9 \\ 5 & 6 & 4 & 8 & 9 & 7 & 1 & 2 & 3 \end{pmatrix} \\ &= (1, 5, 9, 3, 4, 8, 2, 6, 7). \end{aligned}$$

Nous en déduisons que la permutation $\sigma \circ \tau$ est d'ordre 9.

c) On a

$$\begin{aligned}\tau \circ \sigma \circ \tau^{-1} &= (1, 4, 7)(2, 5, 8)(3, 6, 9)(4, 5, 6)(7, 8, 9)(1, 7, 4)(2, 8, 5)(3, 9, 6) \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 & 7 & 8 & 9 \\ 2 & 3 & 1 & 4 & 5 & 6 & 8 & 9 & 7 \end{pmatrix} \\ &= (1, 2, 3)(7, 8, 9),\end{aligned}$$

et

$$\begin{aligned}\tau^{-1} \circ \sigma \circ \tau &= (1, 7, 4)(2, 8, 5)(3, 9, 6)(4, 5, 6)(7, 8, 9)(1, 4, 7)(2, 5, 8)(3, 6, 9) \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 & 7 & 8 & 9 \\ 2 & 3 & 1 & 5 & 6 & 4 & 7 & 8 & 9 \end{pmatrix} \\ &= (1, 2, 3)(4, 5, 6).\end{aligned}$$

Enfin, s'il existe un entier k tel que $\pi = (\sigma \circ \tau)^k$, on peut prendre $k \in \{1, \dots, 8\}$ et d'après l'exercice III.13, $9/(9, k) = 3$, d'où $k = 3$ ou $k = 6$. On vérifie immédiatement que $k = 6$ convient.

CHAPITRE IV

Sous-groupes normaux

1. Soit $H = \{e, h\}$ avec $h \neq e$. On sait déjà que $e \in \mathcal{Z}(G)$. Reste à montrer que $h \in \mathcal{Z}(G)$. Comme $H \triangleleft G$, pour tout $g \in G$, on a $ghg^{-1} \in H$. De plus $h \neq e$ implique que $ghg^{-1} = h$, c'est-à-dire que $gh = hg$ donc $h \in \mathcal{Z}(G)$.

2. D'après le lemme 4.32, il existe un unique homomorphisme $\bar{\alpha} \in \text{Hom}(\frac{G}{H}, \frac{G}{H'})$ tel que $\pi' \circ \alpha = \bar{\alpha} \circ \pi$ où $\pi: G \rightarrow \frac{G}{H}$ et $\pi': G \rightarrow \frac{G}{H'}$ sont les épimorphismes canoniques. La remarque 4.33 permet de conclure immédiatement que $\bar{\alpha}$ est un isomorphisme.

3. Soit $h = (h_1, h_2) \in H_1 \times H_2$. Pour tout $g = (g_1, g_2) \in G_1 \times G_2$, on a

$$\begin{aligned} ghg^{-1} &= (g_1, g_2)(h_1, h_2)(g_1, g_2)^{-1} \\ &= (g_1, g_2)(h_1, h_2)(g_1^{-1}, g_2^{-1}) \\ &= (g_1 h_1 g_1^{-1}, g_2 h_2 g_2^{-1}) \in H_1 \times H_2 \quad (\text{car } H_1 \triangleleft G_1 \text{ et } H_2 \triangleleft G_2), \end{aligned}$$

donc

$$H_1 \times H_2 \triangleleft G_1 \times G_2.$$

Soit $\pi_i: G_i \rightarrow G_i/H_i$ ($i = 1, 2$) les épimorphismes canoniques. On construit l'homomorphisme

$$\begin{aligned} \pi &= \pi_1 \times \pi_2: G_1 \times G_2 \rightarrow (G_1/H_1) \times (G_2/H_2) \\ &(g_1, g_2) \mapsto (\pi_1(g_1), \pi_2(g_2)) \end{aligned}$$

La surjectivité de π résulte immédiatement de sa définition. Soit $(g_1, g_2) \in G_1 \times G_2$. On a

$$(g_1, g_2) \in \text{Ker } \pi \iff (g_1, g_2) \in \text{Ker } \pi_1 \times \text{Ker } \pi_2 = H_1 \times H_2.$$

Le 1^{er} théorème d'isomorphisme permet de conclure :

$$\frac{G_1 \times G_2}{H_1 \times H_2} \simeq \frac{G_1}{H_1} \times \frac{G_2}{H_2}.$$

4. Notons a un générateur du groupe cyclique C_4 . Les sous-groupes $H_1 = C_2 \times (e)$ et $H_2 = (e) \times \langle a^2 \rangle$ sont cycliques d'ordre 2, donc $H_1 \simeq H_2$. En utilisant le résultat de l'exercice 4.4, nous établissons que

$$\frac{G}{H_1} \simeq \frac{C_2}{C_2} \times \frac{C_4}{(e)} = (e) \times C_4 \simeq C_4 \quad \text{et} \quad \frac{G}{H_2} \simeq \frac{C_2}{(e)} \times \frac{C_4}{\langle a^2 \rangle} \simeq C_2 \times C_2.$$

Comme le groupe de Klein $C_2 \times C_2$ n'est pas cyclique (exemple 1.86), les groupes C_4 et $C_2 \times C_2$ ne sont pas isomorphes, donc $G/H_1 \not\simeq G/H_2$.

Les sous-groupes $K_1 = (e) \times C_4$ et $K_2 = C_2 \times \langle a^2 \rangle \simeq C_2 \times C_2$ ne sont pas isomorphes. En revanche, les groupes quotients

$$\frac{G}{K_1} = \frac{C_2}{(e)} \times \frac{C_4}{C_4} \simeq C_2 \times (e) \quad \text{et} \quad \frac{G}{K_2} = \frac{C_2}{C_2} \times \frac{C_4}{\langle a^2 \rangle} \simeq (e) \times C_2$$

sont isomorphes.

5. Posons $G_1 = \frac{\mathbb{Z}}{(4)}$, $H_1 = \langle \bar{2} \rangle$, $G_2 = D_2$ et $H_2 = \langle a \rangle$ où $a \in G_2 \setminus \{e\}$. Les groupes G_1 et G_2 sont des groupes d'ordre 4. Le groupe G_1 est cyclique, le groupe G_2 n'est pas cyclique, donc ils ne sont pas isomorphes. Ils sont abéliens, donc $H_1 \triangleleft G_1$ et $H_2 \triangleleft G_2$. De plus,

$$o\left(\frac{G_i}{H_i}\right) = \frac{o(G_i)}{o(H_i)} = \frac{4}{2} = 2 \quad (i = 1, 2),$$

donc les groupes quotients sont cycliques. On en déduit que

$$\frac{G_1}{H_1} \simeq \frac{G_2}{H_2}.$$

6. Pour tout $(a, b, c) \in \mathbf{K}^3$, on note $M_{a,b,c}$ la matrice

$$\begin{pmatrix} 1 & a & b \\ 0 & 1 & c \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

En développant le déterminant par rapport à la première colonne, on trouve immédiatement $\det(M_{a,b,c}) = 1$, donc $\Gamma \subset \text{GL}_3(\mathbf{K})$.

Soit $M_{a,b,c} \in \Gamma$ et $M_{a',b',c'} \in \Gamma$. On a

$$M_{a,b,c}M_{a',b',c'} = M_{a+a',b+ac'+b',c+c'}$$

et

$$M_{a,b,c}^{-1} = M_{-a,ac-b,-c},$$

donc Γ est un sous-groupe de $\text{GL}_3(\mathbf{K})$.

D'après l'une des formules ci-dessus,

$$M_{a,b,c} \in Z(\Gamma) \iff \forall (a',b',c') \in \mathbf{K}^2, \quad ac' = a'c.$$

On trouve $a = 0$ et $c = 0$. Ainsi

$$Z(\Gamma) = \{M_{0,b,0}; b \in \mathbf{K}\}.$$

L'application $\varphi: \mathbf{K} \rightarrow Z(\Gamma)$ définie par

$$\varphi(x) = M_{0,x,0}$$

est un homomorphisme. Il est clairement bijectif, donc $Z(\Gamma) \simeq \mathbf{K}$.

Soit l'application $\psi: \Gamma \rightarrow \mathbf{K} \times \mathbf{K}$ définie par

$$\psi(M_{a,b,c}) = (a, c).$$

ψ est un homomorphisme de groupes. En effet, pour tout $(M_{a,b,c}, M_{a',b',c'}) \in \Gamma^2$,

$$\begin{aligned} \psi(M_{a,b,c}M_{a',b',c'}) &= \psi(M_{a+a',b+ac'+b',c+c'}) \\ &= (a+a', c+c') \\ &= (a, c) + (a', c') \\ &= \psi(M_{a,b,c}) + \psi(M_{a',b',c'}). \end{aligned}$$

Il est surjectif et $\text{Ker } \psi = Z(\Gamma)$. Le 1^{er} théorème d'isomorphisme permet de conclure :

$$\frac{\Gamma}{Z(\Gamma)} \simeq \mathbf{K} \times \mathbf{K}.$$

8. Nous savons déjà que $A_3 \triangleleft S_3$ (théorème 4.7). Soit $H \neq (e)$ un sous-groupe propre normal de S_3 . Alors, d'après le théorème de Lagrange, $o(H) \in \{2, 3\}$. Supposons que $o(H) = 2$, alors $H = \langle \tau \rangle$ où τ est une transposition. Notons $\tau = (i, j)$, et soit la transposition $\gamma = (i, k)$ où $k \in \mathbb{N}_3 \setminus \{i, j\}$. Alors $\gamma \circ \tau \circ \gamma^{-1} = (j, k) \notin H$, donc $H \not\triangleleft S_3$. On en déduit que $o(H) = 3$. Le sous-groupe H est cyclique (car d'ordre premier) et est donc engendré par l'un des cycles $\sigma_1 = (1, 2, 3)$ ou $\sigma_2 = (1, 3, 2)$. On remarque que $\sigma_2 = \sigma_1^2$ et que $\sigma_1 \in A_3$ donc $H = \langle \sigma_1 \rangle \subseteq A_3$. Comme $|A_3| = 3!/2 = 3$, il vient $H = A_3$. En résumé, A_3 est l'unique sous-groupe propre normal de S_3 différent de (e) .

9. H est un sous-groupe de S_4 : Son unique élément $\neq e$ est un produit de deux transpositions à supports disjoints donc est d'ordre 2. Il s'ensuit que H est stable pour l'inverse et le produit, donc $H < S_4$.

K est un sous-groupe de S_4 : Les éléments $\neq e$ de K sont des transpositions à supports disjoints, donc ils sont d'ordre 2 Il s'ensuit que K est stable pour l'inverse. Reste à vérifier la stabilité du produit. Sachant que dans un groupe, si deux éléments ainsi que leur produit sont d'ordre 2 alors ils commutent (exercice 5, chapitre I), il suffit d'effectuer les produits suivants :

$$(1, 2)(3, 4)(1, 3)(2, 4) = (1, 4)(2, 3)$$

$$(1, 2)(3, 4)(1, 4)(2, 3) = (1, 3)(2, 4)$$

$$(1, 3)(2, 4)(1, 4)(2, 3) = (1, 2)(3, 4).$$

On a bien $K < S_4$.

K est un sous-groupe normal de S_4 : Soit $\sigma \in S_4$ et $(i, j)(k, l)$ un produit de transpositions à supports disjoints. On a

$$\begin{aligned} \sigma \circ (i, j) \circ (k, l) \circ \sigma^{-1} &= \sigma \circ (i, j) \sigma^{-1} \sigma \circ (k, l) \circ \sigma^{-1} \\ &= (\sigma(i), \sigma(j)) \circ (\sigma(k), \sigma(l)). \end{aligned}$$

Les deux transpositions $(\sigma(i), \sigma(j))$ et $(\sigma(k), \sigma(l))$ sont disjointes, et K contient toutes les permutations qui sont le produit de deux transpositions à supports disjoints, donc

$$\sigma \circ (i, j) \circ (k, l) \circ \sigma^{-1} \in K.$$

H est normal dans K : Le sous-groupe H est inclus dans le sous-groupe abélien K donc $H \triangleleft K$.

H n'est pas normal dans S_4 : Soit $\sigma = (2, 3)$. Alors

$$\begin{aligned}\sigma(12)(34)\sigma^{-1} &= \sigma(12)\sigma^{-1}\sigma(34)\sigma^{-1} \\ &= (\sigma(1)\sigma(2))(\sigma(3)\sigma(4)) \\ &= (13)(24) \notin H,\end{aligned}$$

Donc $H \not\triangleleft S_4$.

13. a) Le groupe $\frac{G}{H}$ est d'ordre n , donc pour tout $x \in G$, on a $\overline{x^n} = \overline{x}^n = \overline{e}$, c'est-à-dire $x^n \in H$.
- b) Soit $x \in G$ et $d = o(\overline{x})$. D'après le théorème de Lagrange $d \mid n$. L'inclusion $x^k \in H$ implique $\overline{x^k} = \overline{e}$ donc $d \mid k$. Comme $(k, n) = 1$, on en déduit que $d = 1$, c'est-à-dire $\overline{x} = \overline{e}$ puis $x \in H$.

17. a) Soient σ et τ deux permutations de l'ensemble E .

- 1) Pour tout $x \in E$, on a $\sigma(x) \neq x$ si et seulement si $x \neq \sigma^{-1}(x)$, d'où $s(\sigma) = s(\sigma^{-1})$.
- 2) Soit $x \in s(\sigma \circ \tau)$. Si $x \notin s(\tau)$, alors $(\sigma \circ \tau)(x) \neq x$ devient $\sigma(x) \neq x$, donc $x \in s(\sigma)$. Par conséquent, $s(\sigma \circ \tau) \subseteq s(\sigma) \cup s(\tau)$.
- 3) Soit $x \in E$. On a $(\sigma \circ \tau \circ \sigma^{-1})(x) \neq x$ si et seulement si $\tau(\sigma^{-1}(x)) \neq \sigma^{-1}(x)$, d'où $s(\sigma \circ \tau \circ \sigma^{-1}) = s(\tau)$.
- 4) Soit $x \in E$. Si $x \notin s(\sigma) \cup s(\tau)$, alors $(\sigma \circ \tau)(x) = \sigma(x) = x$ et $(\tau \circ \sigma)(x) = \tau(x) = x$. Si $x \in s(\sigma)$ alors $x \notin s(\tau)$ d'où $(\sigma \circ \tau)(x) = \sigma(x)$. Remarquons que $\sigma(x) \in s(\sigma)$ car $\sigma(\sigma(x)) \neq \sigma(x)$, donc $(\tau \circ \sigma)(x) = \sigma(x)$. De même, si $x \in s(\tau)$ on a $(\tau \circ \sigma)(x) = (\sigma \circ \tau)(x)$. Nous concluons que $\sigma \circ \tau = \tau \circ \sigma$.

- b) $S_{(E)}$ est un sous-groupe normal de S_E . L'ensemble $S_{(E)}$ est non vide ; en effet, $\text{id}_E \in S_{(E)}$. Soient σ et τ deux permutations de E à support fini. D'après les propriétés 1 et 2, on a $s(\sigma \circ \tau^{-1}) \subseteq s(\sigma) \cup s(\tau^{-1}) = s(\sigma) \cup s(\tau)$. Nous en déduisons que $|s(\sigma \circ \tau^{-1})| \leq |s(\sigma)| + |s(\tau)| < \infty$, donc $S_{(E)}$ est un sous-groupe de S_E .

De plus, d'après la propriété 3, pour tout $\sigma \in S_{(E)}$ et $\tau \in S_E$, on a $|s(\tau \circ \sigma \circ \tau^{-1})| = |\tau(s(\sigma))| = |s(\sigma)| < \infty$, donc $S_{(E)} \triangleleft S_E$.

Les groupes S_E et $S_{(E)}$ sont égaux si et seulement si E est fini. Quel que soit l'ensemble E , on a toujours $S_{(E)} \subseteq S_E$. Si E est fini, il est clair que $S_E \subseteq S_{(E)}$, donc $S_E = S_{(E)}$. Si E est infini, considérons une suite injective $(x_n)_{n \geq 0}$ d'éléments de E . Alors la permutation σ définie par

$$\begin{cases} \sigma(x_{2i}) = x_{2i+1} \\ \sigma(x_{2i+1}) = x_{2i} \end{cases}$$

est à support infini, ce qui montre que $S_{(E)}$ est un sous-groupe propre de S_E . Par conséquent, si $S_{(E)} = S_E$, alors E est fini.

Si E est un ensemble infini, alors $S_{(E)}$ est un groupe infini dont tout élément est d'ordre fini et $S_E/S_{(E)}$ est un groupe infini. Soit $(x_n)_{n \geq 0}$ une suite d'éléments de E . Alors $\{(x_0, x_k); k \in \mathbf{N}^*\}$ est une famille infinie de transpositions de $S_{(E)}$, donc $S_{(E)}$ est un groupe infini.

Soit $\sigma \in S_{(E)}$. Alors $\sigma \parallel_{s(\sigma)} \in S_{s(\sigma)}$. Notons n l'ordre de $\sigma \parallel_{s(\sigma)}$. Il est clair que $\sigma^n = e$, donc σ est d'ordre fini. Ainsi, tout élément de $S_{(E)}$ est d'ordre fini.

Puisque $S_{(E)}$ est un sous-groupe normal de S_E , l'ensemble $S_E/S_{(E)}$ est un groupe. Si ce groupe est fini, alors pour toute permutation $\sigma \in S_E$, il existe un entier $n > 0$ tel que $\sigma^n \in S_{(E)}$. Comme $S_{(E)}$ est fini, cela implique que σ est d'ordre fini. Soit $(x_n)_{n \in \mathbf{Z}}$ une suite injective d'éléments de E . Alors le cycle $\gamma = (\dots, x_2, x_{-1}, x_0, x_1, x_2, \dots)$ défini par $\gamma(x_i) = x_{i+1}$ pour tout $i \in \mathbf{Z}$, est d'ordre infini. Il s'ensuit que le groupe $S_E/S_{(E)}$ est d'ordre infini.

21. Soient g et g' deux éléments conjugués d'un groupe fini G . Il existe $x \in G$ tel que $g' = xgx^{-1}$, d'où $g'^n = xg^n x^{-1}$ pour tout $n \in \mathbf{N}$. Il s'ensuit que $g'^n = e$ si et seulement si $g^n = e$. Par conséquent, les éléments g et g' ont le même ordre.

22. Soient les décompositions canoniques des permutations u et v en produit de cycles disjoints, $u = (1, 2, 5)(4, 6)$ et $v = (1, 5)(2, 3, 4)$, et soit $\sigma \in S_6$ telle que $(\sigma(1), \sigma(2), \sigma(5)) = (2, 3, 4)$ et $(\sigma(4), \sigma(6)) = (1, 5)$, par

exemple

$$\sigma = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 \\ 2 & 3 & 6 & 1 & 4 & 5 \end{pmatrix}.$$

Alors en utilisant le résultat de la question a) de l'exercice III.24, on trouve

$$\begin{aligned} \sigma \circ u \circ \sigma^{-1} &= \sigma \circ (1, 2, 5) \circ \sigma^{-1} \circ \sigma \circ (4, 6) \circ \sigma^{-1} \\ &= (\sigma(1), \sigma(2), \sigma(5))(\sigma(4), \sigma(6)) \\ &= (2, 3, 4)(1, 5) \\ &= v, \end{aligned}$$

ainsi les permutations u et v sont conjuguées dans S_6 .

Groupe opérant sur un ensemble

1. Pour tous nombres réels a, b et c , notons $M(a, b, c)$ la matrice

$$\begin{pmatrix} a & b \\ 0 & c \end{pmatrix},$$

de sorte que

$$G = \{M(a, b, c); ac \neq 0\}.$$

On a $\det(M(a, b, c)) = ac$, donc $G \subseteq GL(2, \mathbf{R})$. L'ensemble G est non vide, car il contient la matrice identité $I = M(1, 0, 1)$. Soient $M(a, b, c)$ et $M(a', b', c')$ deux matrices de G . Alors

$$M(a, b, c)^{-1} = \frac{1}{ac} \begin{pmatrix} c & -b \\ 0 & a \end{pmatrix} = M\left(\frac{1}{a}, -\frac{b}{ac}, \frac{1}{c}\right) \in G$$

et

$$M(a, b, c)M(a', b', c') = \begin{pmatrix} aa' & ab' + bc' \\ 0 & cc' \end{pmatrix} = M(aa', ab' + bc', cc') \in G$$

donc G est un sous-groupe de $GL(2, \mathbf{R})$.

L'application

$$G \times \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}, \quad (M(a, b, c), x) \mapsto M(a, b, c) \cdot x = \frac{ax + b}{c}$$

définit une action de G sur \mathbf{R} car elle vérifie les deux conditions suivantes :

— pour tout $x \in \mathbf{R}$, on a $I \cdot x = x$;

— pour toutes matrices $M(a, b, c)$ et $M(a', b', c')$ de G , on a

$$\begin{aligned} M(a, b, c) \cdot (M(a', b', c') \cdot x) &= M(a, b, c) \cdot \frac{a'x + b'}{c'} \\ &= \frac{a \frac{a'x + b'}{c'} + b}{c} \\ &= \frac{aa'x + ab' + bc'}{cc'} \\ &= M(aa', ab' + bc', cc') \cdot x \\ &= (M(a, b, c)M(a', b', c')) \cdot x. \end{aligned}$$

Le noyau de cette action est le sous-groupe

$$\begin{aligned} &\{M(a, b, c) \in G; M(a, b, c) \cdot x = x \text{ pour tout } x \in \mathbf{R}\} \\ &= \{M(a, b, c) \in G; (ax + b)/c = x \text{ pour tout } x \in \mathbf{R}\} \\ &= \{M(a, b, c) \in G; (a - c)x = -b \text{ pour tout } x \in \mathbf{R}\} \\ &= \{M(a, b, c) \in G; a = c \text{ et } b = 0\} \\ &= \{aI; a \in \mathbf{R}^*\}. \end{aligned}$$

Le stabilisateur de 0 est le sous-groupe

$$\begin{aligned} G_0 &= \{M(a, b, c) \in G; M(a, b, c) \cdot 0 = 0\} \\ &= \{M(a, b, c) \in G; b/c = 0\} \\ &= \{M(a, 0, c) \in G\}, \end{aligned}$$

c'est-à-dire le sous-groupe de G des matrices diagonales.

L'orbite de 0 est l'ensemble

$$\begin{aligned} \Omega_0 &= \{M(a, b, c) \cdot 0; M(a, b, c) \in G\} \\ &= \{b/c; (b, c) \in \mathbf{R} \times \mathbf{R}^*\} \\ &= \mathbf{R}. \end{aligned}$$

2. a) Soit $\{x_i\}_{1 \leq i \leq r}$ une famille de représentants des G -orbites non ponctuelles. Puisque $E_G = \emptyset$, on a l'égalité

$$17 = \sum_{i=1}^r |\Omega_{x_i}|.$$

Pour chaque $i \in \{1, \dots, r\}$, $|\Omega_{x_i}|$ divise $|G| = 15$, donc $|\Omega_{x_i}| \in \{3, 5, 15\}$. Notons α (resp. β , γ) le nombre de G -orbites de longueur 3 (resp. 5, 15). Le triplet (α, β, γ) vérifie l'équation

$$17 = 3x + 5y + 15z$$

dont l'unique solution dans \mathbf{N}^3 est $(4, 1, 0)$. Nous concluons qu'il y a 5 G -orbites : 4 G -orbites de longueur 3 et une G -orbite de longueur 5.

- b) Soit $\{x_i\}_{1 \leq i \leq r}$ une famille de représentants des G -orbites non ponctuelles. Supposons que E_G soit vide. On a alors

$$19 = \sum_{i=1}^r |\Omega_{x_i}|.$$

Pour chaque $i \in \{1, \dots, r\}$, $|\Omega_{x_i}|$ divise $|G| = 33$, donc $|\Omega_{x_i}| \in \{3, 11, 33\}$. Soit α (resp. β , γ) le nombre de G -orbites de longueur 3 (resp. 11, 33). Le triplet (α, β, γ) est solution de l'équation

$$19 = 3x + 11y + 33z.$$

Or, nous pouvons facilement vérifier que cette équation n'a pas de solution dans \mathbf{N}^3 . Contradiction. Nous en déduisons que l'ensemble E_G des points fixes n'est pas vide.

3. a) Soit $G = \langle (1, 2, 3) \rangle = \{e, (1, 2, 3), (1, 3, 2)\}$. Nous avons une partition de \mathbf{N}_4 en exactement deux G -orbites : $\Omega_1 = \{1, 2, 3\}$ et $\Omega_4 = \{4\}$. Les stabilisateurs de l'élément $i \in \mathbf{N}_4$ sont les permutations $\sigma \in G$ telles que $i \notin \text{supp}(\sigma)$, d'où $G_1 = G_2 = G_3 = \{e\}$ et $G_4 = G$.
- b) Soit $G = \langle (1, 2), (3, 4) \rangle = \{e, (1, 2), (3, 4), (1, 2)(3, 4)\}$. Le G -ensemble \mathbf{N}_4 a deux orbites, $\Omega_1 = \{1, 2\}$ et $\Omega_3 = \{3, 4\}$, et les stabilisateurs sont $G_1 = G_2 = \{e, (3, 4)\}$ et $G_3 = G_4 = \{e, (1, 2)\}$.
- c) Soit $G = A_4$. C'est un groupe d'ordre 12 dont les éléments sont e , les produits de deux transpositions à supports disjoints et les 3-cycles. Déterminons l'orbite de 1. Comme G contient les permutations $(1, 2)(3, 4)$, $(1, 3)(2, 4)$ et $(1, 4)(2, 3)$, nous en déduisons

que $\Omega_1 = \mathbf{N}_4$, et donc qu'il n'y a qu'une seule G -orbite. Les stabilisateurs sont $G_1 = \{e, (2, 3, 4), (2, 4, 3)\}$, $G_2 = \{e, (1, 3, 4), (1, 4, 3)\}$, $G_3 = \{e, (1, 2, 4), (1, 4, 2)\}$ et $G_4 = \{e, (1, 2, 3), (1, 3, 2)\}$.

5. Pour toute matrice $M = \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & b \end{pmatrix} \in \Gamma$, on a

$$(0, 0)M = (0, 0), \quad (1, 1)M = (a, b), \quad \text{et} \quad (0, 1)M = (0, b),$$

d'où nous déduisons immédiatement que

$$\Gamma_{(0,0)} = \Gamma, \quad \Gamma_{(1,1)} = I \quad \text{et} \quad \Gamma_{(0,1)} = \left\{ \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}; a > 0 \right\}.$$

Les 9 Γ -orbites sont:

— les quatre quadrants

$$\begin{aligned} \Gamma_{(1,1)} &= \{(x, y) \in \mathbf{R}^2; x > 0, y > 0\}, \\ \Gamma_{(-1,1)} &= \{(x, y) \in \mathbf{R}^2; x < 0, y > 0\}, \\ \Gamma_{(-1,-1)} &= \{(x, y) \in \mathbf{R}^2; x < 0, y < 0\}, \\ \Gamma_{(1,-1)} &= \{(x, y) \in \mathbf{R}^2; x > 0, y < 0\}; \end{aligned}$$

— les quatre demi-droites

$$\begin{aligned} \Gamma_{(1,0)} &= \{(x, y) \in \mathbf{R}^2; x > 0, y = 0\}, \\ \Gamma_{(0,1)} &= \{(x, y) \in \mathbf{R}^2; x = 0, y > 0\}, \\ \Gamma_{(-1,0)} &= \{(x, y) \in \mathbf{R}^2; x < 0, y = 0\}, \\ \Gamma_{(0,-1)} &= \{(x, y) \in \mathbf{R}^2; x = 0, y < 0\}; \end{aligned}$$

— le point $\Gamma_{(0,0)} = (0, 0)$.

7. a) Soient $(x, y) \in \mathbf{N}_n^2$. Étant donné que G opère transitivement sur \mathbf{N}_n , il existe une permutation $\pi \in G$ telle que $\pi(x) = y$. Soit $\sigma \in H_x$. Comme $H \triangleleft G$, on a $\pi \circ \sigma \circ \pi^{-1} \in H$. De plus, $(\pi \circ \sigma \circ \pi^{-1})(y) = (\pi \circ$

$\sigma)(x) = \pi(x) = y$, donc $\pi \circ \sigma \circ \pi^{-1} \in H_y$. Il s'ensuit que $\pi H_x \pi^{-1} \subseteq H_y$, d'où $o(H_x) \leq o(H_y)$. Par symétrie, l'inégalité opposée est également vraie, donc $o(H_y) = o(H_x)$. La conclusion vient du théorème 5.19 et de la proposition 2.15 :

$$|\Omega_x| = o(H) / o(H_x) = o(H) / o(H_y) = |\Omega_y|.$$

- b) Supposons que $H = (e)$, ce que l'énoncé n'exclut pas. Les H -orbites de N_n sont donc toutes ponctuelles. Puisque $n \geq 2$, nous en déduisons que H n'est pas transitif sur N_n .

Supposons maintenant que $H \neq (e)$. Puisque les H -orbites forment une partition de N_n , le nombre d'orbites r , leur cardinal m ainsi que n sont liés par la relation $rm = n$. Étant donné que n est premier, on a $r = 1$. Autrement dit, le groupe H opère transitivement sur N_n .

10. a) — Remarquons que $G_X = \bigcap_{x \in X} G_x$ et que pour tout $x \in X$, on a $G_{gx} = gG_xg^{-1}$ (théorème 5.18). Il s'ensuit que

$$G_{gX} = \bigcap_{x \in X} G_{gx} = \bigcap_{x \in X} gG_xg^{-1} = g \left(\bigcap_{x \in X} G_x \right) g^{-1} = gG_Xg^{-1}.$$

— L'action de G sur E induit une action de G sur $\mathcal{P}(E)$ par l'application $G \times \mathcal{P}(E) \rightarrow \mathcal{P}(E)$, $(g, X) \mapsto gX$. Les ensembles G_X^* et G_{gX}^* sont alors les stabilisateurs de X et gX pour cette action. L'égalité $G_{gX}^* = gG_X^*g^{-1}$ résulte alors du théorème 5.18.

- b) Bien entendu, G_X , égal à l'intersection des sous-groupes $\{G_x; x \in X\}$, est un sous-groupe de G . De même, G_X^* est un sous-groupe puisque c'est le stabilisateur pour l'action de G sur $\mathcal{P}(E)$ décrite à la question précédente.

Enfin, pour tout $g \in G_X^*$, on a $gG_Xg^{-1} = G_{gX} = G_X$, donc $G_X \triangleleft G_X^*$.

- c) Pour tout $g \in G$, on a $gX = X$, d'où $G_X^* = G$. D'après la question précédente, on a $G_X \triangleleft G$. Soit l'homomorphisme $G \rightarrow S_X$ associée à l'action de G sur X . Son noyau est $\{x \in X; gx = x \text{ pour tout } g \in G\} = G_X$. Nous en déduisons, d'après le 1^{er} théorème d'isomorphisme, que $\frac{G}{G_X}$ est isomorphe à un sous-groupe de S_X .

11. On a

$$\text{Ker } \varphi = \bigcap_{i=1}^k \text{Ker } \pi_i = \bigcap_{i=1}^k G_i = \left\{ g \in G; gx = x \text{ pour tout } x \in \bigcup_{i=1}^k X_i = E \right\}.$$

Comme G opère fidèlement sur E , nous en déduisons que l'homomorphisme φ est injectif. Le 1^{er} théorème d'isomorphisme permet alors de conclure que G est isomorphe à un sous-groupe de $S_{n_1} \times S_{n_2} \times \cdots \times S_{n_k}$.

12. Le groupe G opère par translation à gauche sur l'ensemble quotient $Q_H = \left(\frac{G}{H}\right)_g$. Considérons le morphisme de groupes $\gamma: G \rightarrow S_{Q_H}$ associé à cette action et notons K son noyau. Il est normal dans G et est inclus dans H (proposition 5.15). Le groupe $\frac{G}{K}$ est isomorphe à un sous-groupe de S_{Q_H} (1^{er} théorème d'isomorphisme), donc $[G:K]$ divise $|S_{Q_H}| = [G:H]! = n!$.

13. Faisons une démonstration par l'absurde. Supposons que $Z(G) = (e)$. Soient $\{x_1, \dots, x_{k-1}\}$ une famille de représentants des classes de conjugaison distinctes et non ponctuelles de G . D'après l'équation aux classes, nous avons

$$o(G) = 1 + \sum_{i=1}^{k-1} |\Omega_{x_i}|.$$

Comme $|\Omega_{x_i}|$ divise $o(G)$ pour tout $i \in \{1, \dots, k-1\}$, on a $|\Omega_{x_i}| \geq p$. Par conséquent, $o(G) \geq 1 + (k-1)p$. On a l'inégalité $o(G)/p < k$ et p divise l'ordre de G , d'où $o(G)/p \leq k-1$, puis $o(G) \leq (k-1)p$. L'encadrement

$$1 + (k-1)p \leq o(G) \leq (k-1)p,$$

entraînant $1 \leq 0$, nous en déduisons que $Z(G) \neq (e)$.

17. a) Il est clair que pour tout $(a, a') \in X^2$ tel que $a \neq a'$, on a $S(a, \cdot) \cap S(a', \cdot) = \emptyset$. Par construction, $S(a, \cdot) \subseteq S$ pour tout $a \in X$, d'où l'inclusion $\cup_{a \in X} S(a, \cdot) \subseteq S$. Comme $(a, b) \in S(a, \cdot)$ pour tout $(a, b) \in S$, nous avons l'inclusion réciproque, d'où l'égalité $S = \cup_{a \in X} S(a, \cdot)$. Il

s'ensuit que la famille $\{S(a, \cdot); a \in X\}$ est une partition de S . Il en est de même de la famille $\{S(\cdot, b); b \in Y\}$. Nous en déduisons que

$$|S| = \sum_{a \in X} |S(a, \cdot)| = \sum_{b \in Y} |S(\cdot, b)|.$$

b) — Soit $(g, x) \in G \times E$. On a

$$\begin{aligned} S(g, \cdot) &= \{(g, x) \in S\} \\ &= \{(g, x) \in G \times E; gx = x\} \\ &= \{(g, x) \in G \times E; x \in F(g)\} \\ &= \{g\} \times F(g) \end{aligned}$$

et

$$\begin{aligned} S(\cdot, x) &= \{(g, x) \in S\} \\ &= \{(g, x) \in G \times E; gx = x\} \\ &= \{(g, x) \in G \times E; g \in G_x\} \\ &= G_x \times \{x\}. \end{aligned}$$

Par conséquent,

$$\sum_{g \in G} |S(g, \cdot)| = \sum_{g \in G} |\{g\} \times F(g)| = \sum_{g \in G} |F(g)|$$

et

$$\sum_{x \in E} |S(\cdot, x)| = \sum_{x \in E} |G_x \times \{x\}| = \sum_{x \in E} |G_x|.$$

D'après l'égalité établie à la question précédente, nous avons donc

$$\sum_{g \in G} |F(g)| = \sum_{x \in E} |G_x|.$$

Comme les G -orbites de E forment une partition de E , on a

$$\sum_{x \in E} |G_x| = \sum_{i=1}^t \sum_{x \in \Omega_{x_i}} |G_x|,$$

si bien que

$$\sum_{g \in G} |\mathbb{F}(g)| = \sum_{i=1}^t \sum_{x \in \Omega_{x_i}} |G_x|.$$

- Pour tout $x \in \Omega_{x_i}$, les sous-groupes G_x et G_{x_i} sont conjugués (théorème 5.18), d'où $|G_x| = |G_{x_i}|$. La formule précédente peut donc s'écrire

$$\sum_{g \in G} |\mathbb{F}(g)| = \sum_{i=1}^t |\Omega_{x_i}| |G_{x_i}|.$$

Or $|\Omega_{x_i}| = [G : G_{x_i}]$ (théorème 5.19) et $|G| = |G_{x_i}| [G : G_{x_i}]$ (proposition 2.15), d'où la formule de Burnside :

$$\sum_{g \in G} |\mathbb{F}(g)| = t |G|.$$

- c) Si G opère transitivement sur E , alors il n'y a qu'une seule G -orbite ($t = 1$). La formule de Burnside devient alors

$$\sum_{g \in G} |\mathbb{F}(g)| = |G|.$$

Groupes finis. Théorèmes de Sylow

3. $35 = 5 \times 7$ avec 5 et 7 premiers, $7 \not\equiv 1 \pmod{5}$ et $5 \not\equiv 1 \pmod{7}$, donc selon la proposition 6.16, tout groupe d'ordre 35 est cyclique.

4. Soit G un groupe d'ordre $42 = 6 \times 7$. Notons n_7 le nombre de 7-sous-groupe de Sylow. D'après le second théorème de Sylow, $n_7 \mid 6$ et $n_7 \equiv 1 \pmod{7}$ d'où $n_7 = 1$. Le groupe G possède un unique 7-sous-groupe de Sylow. D'après le corollaire 6.9, il est normal dans G , il s'ensuit que le groupe G n'est pas simple.

12. Pour tout $g \in G$, on a $gHg^{-1} \subseteq gKg^{-1} = K$ et $|gHg^{-1}| = |H|$, donc gHg^{-1} est un p -sous-groupe de Sylow de K . D'après le second théorème de Sylow, les p -sous-groupes de Sylow gHg^{-1} et H sont conjugués dans K , c'est-à-dire qu'il existe $x \in K$ tel que $gHg^{-1} = xHx^{-1}$. Comme $H \triangleleft K$, il vient $gHg^{-1} = H$. Ainsi nous avons prouvé que $H \triangleleft G$.

13. S' est un p -sous-groupe de G . D'après le second théorème de Sylow, il existe un p -sous-groupe de Sylow S de G tel que $S' \subset S$ d'où $S' = S' \cap H \subset S \cap H$. De $|S \cap H| \mid |S|$, on déduit que $S \cap H$ est un p -sous-groupe de H . Comme S' est un p -sous-groupe de Sylow de H , nécessairement $S' = S \cap H$, ce que l'on voulait démontrer.

Suites de composition

1. a) Soit K un sous-groupe normal minimal de G . On sait que $Z(K) \sqsubset K$ (proposition 4.43) donc $Z(K) \triangleleft G$ (proposition 4.44). La minimalité de K implique $Z(K) = (e)$ ou $Z(K) = K$.
- b) Commençons par montrer que KL est un sous-groupe de G . De $K \triangleleft G$, on déduit $LKL^{-1} \subseteq K$, puis $LK \subseteq KL$. De même, $L \triangleleft G$ implique $KL \subseteq LK$, si bien que $LK = KL$. La proposition 1.47 permet de conclure.

Montrons que l'application

$$\varphi: K \times L \rightarrow KL, (k, l) \mapsto kl$$

est un isomorphisme de groupes.

Vérifions que $kl = lk$ pour tout $(k, l) \in K \times L$. Nous savons que

$$K \triangleleft G \text{ et } L \triangleleft G \implies K \cap L \triangleleft G \text{ et } K \cap L \leq K.$$

La minimalité de K implique que $K \cap L = (e)$ ou $K \cap L = K$. Supposons que $K \cap L = K$. On a alors $K \subseteq L$. La minimalité de L et $K \neq L$ impliquent que $K = (e)$, puis $K \cap L = (e)$. On en déduit que si $k \in K$ et $l \in L$ alors

$$klk^{-1}l^{-1} = k(lk^{-1}l^{-1}) \in K \quad \text{et} \quad klk^{-1}l^{-1} = (klk^{-1})l^{-1} \in L,$$

c'est-à-dire $klk^{-1}l^{-1} \in L \cap K = (e)$, donc $kl = lk$.

L'application φ est un homomorphisme de groupes. En effet, pour tout $(k, l) \in K \times L$ et $(k', l') \in K \times L$, on a

$$\varphi(k, l)\varphi(k', l') = klk'l' = kk'l'l' = \varphi(kk', l'l') = \varphi((k, l)(k', l')).$$

Par construction, φ est clairement surjectif. Enfin, soit $(k, l) \in K \times L$ tel que $\varphi(k, l) = e$, c'est-à-dire $kl = e$. Alors $k = l^{-1} \in K \cap L$ et $l = k^{-1} \in K \cap L$, si bien que $(k, l) = (e, e)$; l'homomorphisme φ est injectif.

En résumé, le sous-groupe KL est isomorphe au groupe $K \times L$.

- c) Soit H un sous-groupe normal de \mathbf{Z} différent de (0) . Il existe $n \in \mathbf{N}^*$ tel que $H = n\mathbf{Z}$. Soit $H' = 2n\mathbf{Z}$. Alors $H' \triangleleft \mathbf{Z}$ et $H' < H$ avec $H' \neq (0)$. Donc H n'est pas minimal. On conclut que $(\mathbf{Z}, +)$ n'a pas de sous-groupe normal minimal.

CHAPITRE VIII

Groupes abéliens

CHAPITRE IX

*Groupes libres. Générateurs et relations.
Produit libre de groupes*

Bibliographie

[Cal14] Josette Calais. *Éléments de théorie des groupes*. PUF, 2014.